

# TOSHIBA

## Industrieller Frequenzumrichter (Für Dreiphasig-Induktionsmotoren)

---

### Betriebsanleitung

---

DEUTSCH

# TOSVERT™ VF-S11

### < Kurzanleitung >

Einphasig 240V Klasse	0,2 bis 2,2kW
Dreiphasig 240V Klasse	0,4 bis 15kW
Dreiphasig 500V Klasse	0,4 bis 15kW
Dreiphasig 600V Klasse	0,75 bis 15kW

#### HINWEIS

1. Stellen Sie sicher, dass diese Betriebsanleitung dem Endanwender der Frequenzumrichtereinheit ausgehändigt wird.
2. Lesen Sie diese Anleitung vor der Installation oder Inbetriebnahme der Frequenzumrichtereinheit gründlich durch, und legen Sie griffbereit zum Nachschlagen ab.

# I. Regeln zum sicheren Betrieb

Die hier gegebenen und die am Frequenzumrichter angebrachten Anweisungen müssen eingehalten werden, um den Frequenzumrichter sicher zu betreiben und Unfälle mit Verletzungen des Anwenders und anderer Personen in der Nähe sowie Sachschäden zu vermeiden. Bitte beachten Sie immer alle hier gegebenen Warnungen und Maßregeln.

## ■ Beschränkungen beim Einsatz

Der Frequenzumrichter dient zur Steuerung der Drehzahl von Drehstrom-Asynchronmotoren zur generellen industriellen Verwendung.



### Vorsichtsmaßregeln zur Sicherheit

- ▼ Der Umrichter darf nicht derart in Geräten oder Anlagen eingesetzt werden, so dass sich hierdurch eine Gefährdung für Menschen ergeben könnte oder bei Fehlfunktionen oder Bedienfehlern direkte Lebensgefahr für Menschen bestehen könnte (Steuerungsgeräte in Atomanlagen, Flugzeugen und Raumschiffen, Verkehrsregelung, lebenserhaltenden Geräten oder Operationssystemen, Sicherheitsgeräten usw.). Wenn der Umrichter für einen besonderen Zweck eingesetzt werden soll, setzen Sie sich bitte mit ihrem Händler in Verbindung.
- ▼ Dieses Produkt unterliegt strengsten Produktionskontrollen; wenn es jedoch mit einer sicherheitsrelevanten Funktion eingesetzt werden soll, z.B. in Geräten oder Anlagen, bei denen eine Fehlfunktion des Signalausgabesystems zu schwerwiegenden Unfällen führen könnte, müssen an dem Gerät oder der Anlage zusätzliche besondere Sicherheitsvorrichtungen angebracht werden.
- ▼ Den Umrichter darf nur mit ordnungsgemäß angeschlossenen, Drehstrom-Asynchronmotoren in allgemeinen industriellen Anwendungen eingesetzt werden. (Eine andere Verwendung könnte zu Unfällen führen.)

## ■ Allgemeiner Betrieb

 <b>Gefahr</b>	
 Nicht zerlegen	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Niemals demontieren, modifizieren oder reparieren. Dies kann zu Verletzungen durch elektrischem Schlag, zu Brand oder anderen Unfällen führen. Wenn Reparaturen nötig werden, setzen Sie sich mit Ihrem Händler in Verbindung.</li> </ul>
 Verboten	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Wenn das Gerät unter Strom steht, darf die Vorderabdeckung niemals entfernt werden. Wenn das Gerät in einem Schaltschrank steht, darf die Tür während des Betriebs nicht geöffnet werden. Da viele Teile an der Einheit unter Hochspannung stehen, führt eine Berührung mit diesen zu einem elektrischen Schlag.</li> <li>• Stecken Sie die Finger nicht in Öffnungen wie Kabeldurchführungen und Ventilatorabdeckungen. Dies kann zu elektrischem Schlag oder anderen Verletzungen führen.</li> <li>• Niemals dürfen irgendwelche Gegenstände in den Umrichter gelegt werden oder gelangen (Kabelstücke, Stäbe, Drähte usw.). Dies kann zu Verletzungen durch elektrischem Schlag, zu Brand oder anderen Unfällen führen.</li> <li>• Der Umrichter darf nicht mit Wasser oder anderen Flüssigkeiten in Kontakt kommen. Dies kann zu Verletzungen durch elektrischem Schlag, zu Brand oder anderen Unfällen führen.</li> </ul>



Vorgeschrieben

- Wenn das Gerät in einem Schaltschrank steht: Schalten Sie die Stromzufuhr erst dann ein, wenn die Vorderabdeckung angebracht ist bzw. die Tür geschlossen ist.  
Wird die Stromzufuhr eingeschaltet, bevor die Vorderabdeckung angebracht ist bzw. bei Aufstellung in einem Schaltschrank, bevor die Tür geschlossen ist, kann dies zu Verletzungen durch elektrischem Schlag, zu Brand oder anderen Unfällen führen..
- Wenn vom Umrichter Rauch oder ungewöhnlicher Geruch bzw. ungewöhnliche Geräusche ausgehen, muß die Stromversorgung sofort abgeschaltet werden.  
Wird das Gerät in einem solchen Zustand weiter betrieben, kann dies zu einem Brand führen. Setzen Sie sich zur Reparatur mit Ihrem Händler vor Ort in Verbindung.
- Wenn der Umrichter für längere Zeit nicht benutzt wird, muß die Stromversorgung immer abgeschaltet werden, da sonst die Gefahr besteht, daß auslaufende Flüssigkeiten, Staub oder andere Einflüsse zu Fehlfunktionen führen. Wenn die Stromversorgung des Gerätes in einem solchen Fall eingeschaltet bleibt, kann dies zu einem Brand führen.

**Warnung**Berühren  
verboten

- Berühren Sie keinesfalls die wärmeabstrahlenden Lamellen oder die Entlade-Widerstände.  
Diese Teile sind heiß und können bei Berührung Verbrennungen verursachen.

# 1. Hinweise zur Inbetriebnahme

Vielen Dank für den Erwerb des industriellen Umrichters "TOSVERT VF-S11" von Toshiba.

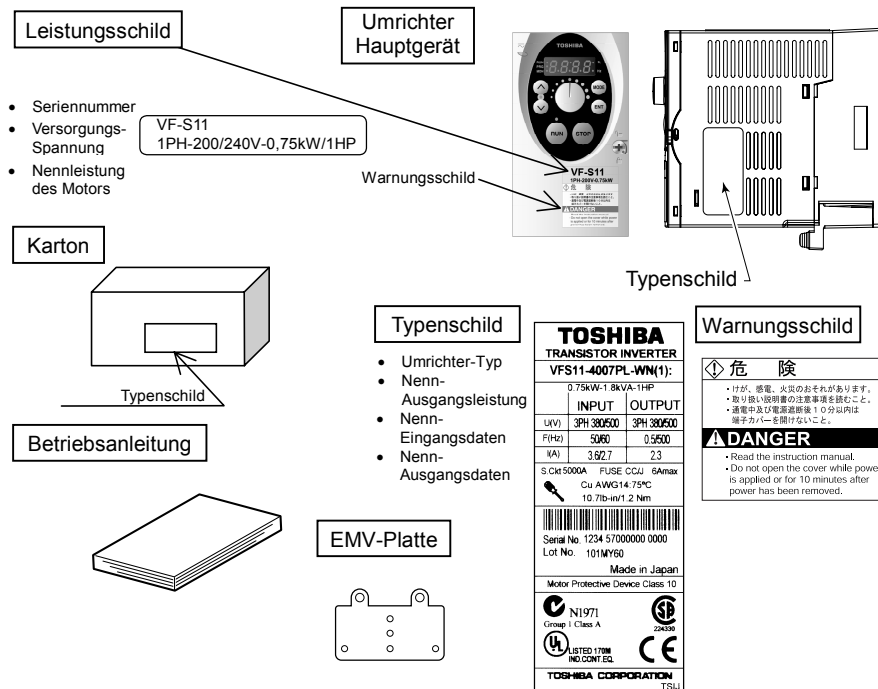
Diese Anleitung ist eine vereinfachte Version.

Falls eine ausführliche Erklärung erforderlich ist, beziehen Sie sich bitte auf die Vollversion der englischen Handbuchs (E6581158) oder wenden Sie sich an Ihren Händler.

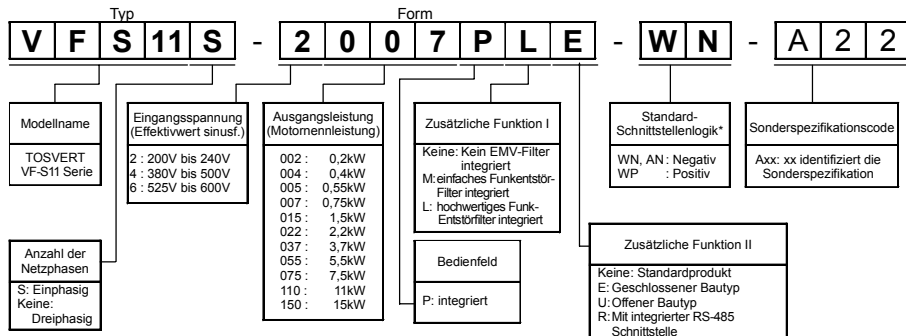
Diese Anleitung ist gültig für Modelle mit der CPU-Version Ver. 108 / Ver. 109. Beachten Sie bitte, dass diese Anleitung für Geräte mit anderen CPU-Versionen unter Umständen in einigen Einzelheiten nicht zutrifft.

## 1.1 Überprüfen Sie zuallererst die Lieferung

Bevor Sie das erworbene Produkt verwenden, vergewissern Sie sich, dass Sie das richtige Produkt geliefert bekommen haben.



## 1.2 Produktbezeichnung

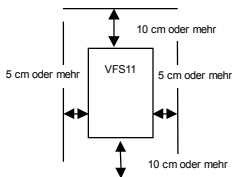


\* Dieser Code bezeichnet die Werkseinstellung der Schnittstellenlogik (SPS Schaltlogik). Sie können von negativ zu positiver Eingangs-/Ausgangslogik umschalten, indem Sie den Schiebeschalter SW1 betätigen.

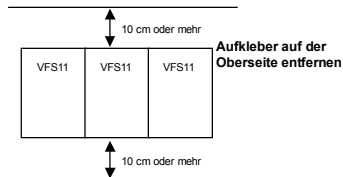
## 1.3 Installation

- Montieren Sie das Gerät sicher in aufrechter Lage an einem gut belüfteten Ort im Innenraum außerhalb direkter Sonnenbestrahlung. Die Umgebungstemperatur darf generell zwischen -10°C und 40°C betragen. Normaler Betrieb ist noch bis 50°C Umgebungstemperatur möglich, wenn der Aufkleber auf der Oberseite des Gerätes entfernt wird, und eine freie Luftzirkulation durch die darunter liegenden Öffnungen gewährleistet wird. Bei höheren Umgebungstemperaturen muss der Ausgangsstrom reduziert werden.
- Wenn Sie mehrere Umrichter installieren, müssen die Abstände mindestens 5 cm betragen, und sie sollten nicht übereinander angeordnet werden. Bei Montage nebeneinander („Side-By-Side Installation“) - ohne seitlichen Abstand - müssen die Lüftungsaufkleber oben auf den Umrichtern abgezogen werden.
- Der Luftstrom in den Geräten verläuft senkrecht. Lassen Sie oben und unten so viel Platz wie möglich, um ausreichenden Luftstrom zu gewährleisten. Die Minimalabstände entnehmen Sie der folgenden Abbildung:

### • Standard-Installation



### • Side-By-Side Installation



- Ungeeignet sind Aufstellungsorte, an denen hohe Luftfeuchtigkeit oder hohe Temperaturen herrschen, und wo große Mengen von Staub, Metallpartikeln oder Ölnebel anfallen.

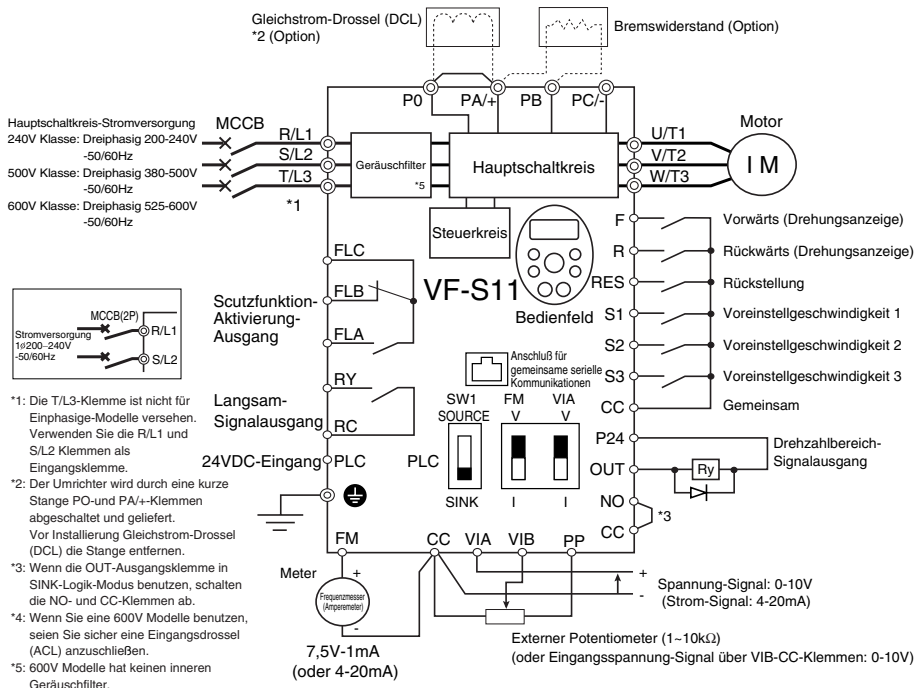
## 2. Anschlüsse

### 2.1 Standard-Anschluss

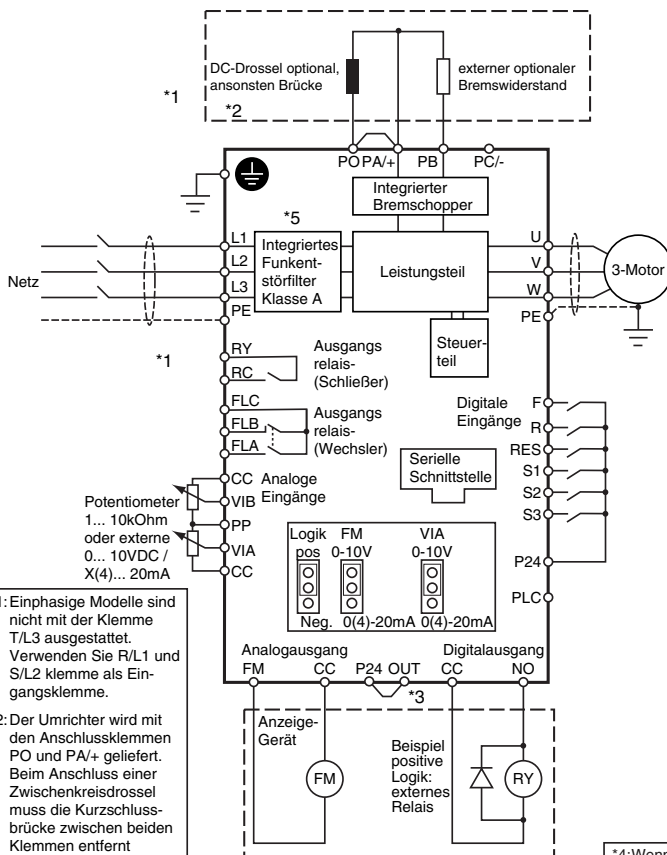
#### 2.1.1 Anschlussdiagramm 1 – negative Logik (SINK)

Die Verwendung negativer Schaltlogik ist in Deutschland wenig verbreitet.

Allgemeines Anschlussdiagramm für negative Logik (SINK) (CC gemeinsam)



## 2.1.2 Anschlussdiagramm 2 – positive Logik (SOURCE)



\*1: Einphasige Modelle sind nicht mit der Klemme T/L3 ausgestattet. Verwenden Sie R/L1 und S/L2 klemme als Eingangsklemme.

\*2: Der Umrichter wird mit den Anschlussklemmen PO und PA/+ geliefert. Beim Anschluss einer Zwischenkreisdrossel muss die Kurzschlussbrücke zwischen beiden Klemmen entfernt werden

\*3: Bei Verwendung der NO-Ausgangsklemme mit positiver Logik wird der Anschluss zwischen P24 und OUT-Ausgangsklemme geschlossen.

\*4: Wenn Sie eine 600V Modelle benutzen, seien Sie sicher eine Eingangsdrössel (ACL) anzuschließen.  
\*5: 600V Modelle hat keinen inneren Geräuschfilter.


## 2.2 Beschreibung der Klemmen

### 2.2.1 Leistungsklemmen (Hauptschaltkreis)

Verwenden Sie nur isolierte Aderendhülsen. Schieben Sie die Leitungsenden mit den Hülsen bis zur Isolierung in die Klemmen, um versehentlichen Kontakt mit dem Leiter zu vermeiden.

Schraubengröße	Anzugsdrehmoment	
M3,5-Schraube	0,9Nm	7,1lb • in
M4-Schraube	1,3Nm	10,7lb • in
M5-Schraube	2,5Nm	22,3lb • in
M6-Schraube	4,5Nm	40,1lb • in

#### ■ Leistungsklemmen (Hauptschaltkreis)

Klemmsymbol	Klemmenfunktion
	Erdungsklemmen (insgesamt drei). Zwei davon in der Klemmleiste, eine Klemme am Kühlkörper.
R/L1, S/L2, T/L3	240V-Klasse: Einphasig 200 bis 240V-50/60Hz Dreiphasig 200 bis 240V-50/60Hz 500V-Klasse: Dreiphasig 380 bis 500V-50/60Hz 600V-Klasse: Dreiphasig 525 bis 600V-50/60Hz * Einphasige: Einspeisung an den Klemmen R/L1 und S/L2
U/T1, V/T2, W/T3	An einen (dreiphasigen Asynchron-/Induktions-) Motor anschließen.
PA/+, PB	Ggf. einen Bremswiderstand hier anschließen. Die Parameter <b>F304</b> , <b>F305</b> , <b>F308</b> , <b>F309</b> falls erforderlich ändern...
PC/-	Klemme mit negativem Potential des internen Gleichstrom-Zwischenkreises. Diese Klemme kann zusammen mit PA/+ zur Einspeisung von Gleichstrom anstelle von Wechsel-/Drehstrom benutzt werden.
PO, PA/+	Klemmen zum Anschluß einer optionalen Zwischenkreis-Drossel (DCL). Zuvor muss die Brücke zwischen diesen beiden Klemmen entfernt werden.

### 2.2.2 Wahl des Verdrahtungsmaterials

Spannungs- Klasse	Nennleistung des betreffenden Motors (kW)	Modell des Umrichters	Leitungsquerschnitt (Siehe Hinweis 4)			
			Hauptschaltkreis (mm <sup>2</sup> ) (Hinweis 1.)	Gleichstrom- Drossel (optional) (mm <sup>2</sup> )	Bremswiderstand/ Bremsseinheit (optional) (mm <sup>2</sup> )	Erdung (mm <sup>2</sup> )
Einphasig 240V-Klasse	0,2	VFS11S-2002PL	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	0,4	VFS11S-2004PL	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	0,75	VFS11S-2007PL	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	1,5	VFS11S-2015PL	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	2,2	VFS11S-2022PL	2,0 (2,0)	3,5	2,0	3,5
Dreiphasig 240V-Klasse	0,4	VFS11-2004PM	2,0 (2,0)	1,25	2,0	3,5
	0,55	VFS11-2005PM	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	0,75	VFS11-2007PM	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	1,5	VFS11-2015PM	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	2,2	VFS11-2022PM	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	4,0	VFS11-2037PM	2,0 (2,0)	3,5	2,0	3,5
	5,5	VFS11-2055PM	5,5 (2,0)	8,0	2,0	5,5
	7,5	VFS11-2075PM	8,0 (5,5)	14	3,5	5,5
	11	VFS11-2110PM	14 (8,0)	14	5,5	8,0
	15	VFS11-2150PM	22 (14)	22	14	8,0



Spannungsklasse	Nennleistung des betreffenden Motors (kW)	Modell des Umrichters	Leitungsquerschnitt (Siehe Hinweis 4)			
			Hauptschaltkreis (mm <sup>2</sup> ) (Anmerkung 1.)	Gleichstrom-Drossel (optional) (mm <sup>2</sup> )	Bremswiderstand/ Bremsseinheit (optional) (mm <sup>2</sup> )	Erdschl (mm <sup>2</sup> )
Dreiphasig 500V-Klasse	0,4	VFS11-4004PL	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	0,75	VFS11-4007PL	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	1,5	VFS11-4015PL	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	2,2	VFS11-4022PL	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	4,0	VFS11-4037PL	2,0 (2,0)	2,0	2,0	3,5
	5,5	VFS11-4055PL	2,0 (2,0)	3,5	2,0	3,5
	7,5	VFS11-4075PL	3,5 (2,0)	5,5	2,0	3,5
	11	VFS11-4110PL	5,5 (2,0)	8,0	2,0	5,5
	15	VFS11-4150PL	8,0 (5,5)	14	3,5	5,5
Dreiphasig 600V-Klasse	0,75	VFS11-6007P	2,0	2,0	2,0	3,5
	1,5	VFS11-6015P	2,0	2,0	2,0	3,5
	2,2	VFS11-6022P	2,0	2,0	2,0	3,5
	4,0	VFS11-6037P	2,0	2,0	2,0	3,5
	5,5	VFS11-6055P	2,0	2,0	2,0	3,5
	7,5	VFS11-6075P	2,0	2,0	2,0	3,5
	11	VFS11-6110P	3,5	3,5	2,0	3,5
	15	VFS11-6150P	5,5	5,5	2,0	5,5

Anmerkung 1: Querschnitte für Leitungen, die an die Eingangsklemmen R/L1, S/L2 und T/L3 und die Ausgangsklemmen U/T1, V/T2 und W/T3 angeschlossen sind wenn die Länge der Leitung 30m nicht überschreitet.

Die numerischen Werte in Klammern zeigen die Größen von Drähten an, die bei der angeschlossenen Gleichstrom-Drossel benutzt werden sollen.

Anmerkung 2: Verwenden Sie für den Steuerkreis abgeschirmte Leitungen mit 0,75 mm<sup>2</sup> Querschnitt oder mehr.

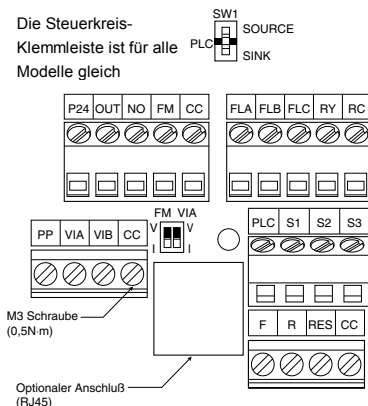
Anmerkung 3: Verwenden Sie für die Erdung eine Leitung mit einem Querschnitt wie oben angegeben oder mehr.

Anmerkung 4: Die in der obigen Tabelle aufgeführten Leitungsquerschnitte gelten für HIV-Drähte (Kupferdrähte, abgeschirmt mit einer Isolierung mit einer maximal zulässigen Temperatur von 75°C) für Verwendung bei einer Umgebungstemperatur von 50°C oder weniger.

Anmerkung 5: Wenn der Umrichter Erfüllung von UL Standard benötigt, in der Betriebsanleitung E6581158 aufgeführte Drähte verwenden.

## 2.2.3 Steuerklemmen

Die Steuerkreis-Klemmleiste ist für alle Modelle gleich



Werkseitige Grundeinstellung der Schiebeschalter

SW1: negative Logik (SINK-SENKE; WN, AN Typ)  
positive Logik (SOURCE-QUELLE; WP Typ)

FM: V – Spannung 0-10V

VIA: V – Spannung 0-10V

Leitungsquerschnitte:

Massivdraht: 0,3 ~ 1,5 mm<sup>2</sup>

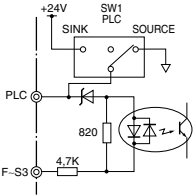
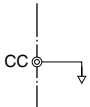
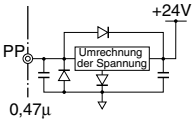
Litze: 0,3 ~ 1,5 mm<sup>2</sup>  
(AWG 22 ~ 16)

Abisolierlänge: 6 mm

Schraubenzieher:

Kleiner Schlitzschraubenzieher  
(Klingendicke: 0,4 mm oder weniger,  
Klingenbreite: 2,2 mm oder weniger)

# Steuerklemmen

Klemmen symbol	Eingang/ Ausgang	Funktion	Elektrische Spezifikationen	Interner Kreis des Umrichters
F	Eingang	Multifunktions-Digital-Eingang programmierbarer	Digitaler Eingang 24VDC max. 5mA  <u>*Achtung:</u> <u>Logikart beachten</u> <u>(pos./neg. SPS-</u> <u>Logik mit SW1</u> <u>wählbar</u>	 <p>Vorgabe-Einstellung von Fabrik            WN, AN Typ            : SINK-SENKE Seite            WP Typ            : SOURCE-QUELLE Seite</p>
R	Eingang			
RES	Eingang			
S1	Eingang			
S2	Eingang			
S3	Eingang			
PLC	Eingang (Gemeinsam)	Bei externe 24V Gleichspannungsversorgung und positiver Logik wird hier die SPS angeschlossen.	24VDC (Isolationswiderstand: DC50V)	
CC	Masse	Bezugspotential für alle Steuerklemmen bei negativer Logik.		
PP	Ausgang	10 V Versorgungsspannung für externe Potentiometer	10VDC (zulässiger Laststrom: 10mA)	

Klemmen symbol	Eingang/ Ausgang	Funktion	Elektrische Spezifikationen	Interner Kreis des Umrichters
VIA	Eingang	<p>Programmierbarer Multifunktions-Analog-Eingang. Werkseitige Grundeinstellung: 0~10VDC z.B. für Frequenzsollwert. Die Funktion kann auf 4~20mADC (0~20mA) Stromeingang umgeschaltet werden, indem der DIP-Schalter auf Stellung I gestellt wird.</p> <p>Durch Ändern der Parametereinstellung kann diese Klemme auch als programmierbare digitale Multifunktions-Eingangsklemme verwendet werden. Bei negativer Logik immer einen Widerstand zwischen P24 und VIA (4,7 k<math>\Omega</math>; 1/2 W) einsetzen. Außerdem den VIA-DIP-Schalter auf Stellung V stellen.</p>	<p>10VDC (Innenwiderstand: 30k<math>\Omega</math>)</p> <p>4-20mA (Innenwiderstand: 250<math>\Omega</math>)</p>	
VIB	Eingang	<p>Programmierbarer Multifunktions-Analog-Eingang. Werkseitige Grundeinstellung: 0~10VDC z.B. für Frequenzsollwert.</p> <p>Durch Ändern der Parametereinstellung kann diese Klemme auch als programmierbare digitale Multifunktions-Eingangsklemme verwendet werden. Bei negativer Logik immer einen Widerstand zwischen P24 und VIB (4,7 k<math>\Omega</math>; 1/2 W) einsetzen.</p>	<p>10VDC (Innenwiderstand: 30k<math>\Omega</math>)</p>	
FM	Ausgang	<p>programmierbarer Multifunktions-Analog-Ausgang. Grundeinstellung: Ausgangsfrequenz. Die Funktion kann auf 0-20mADC (4-20mA) Stromeingang umgeschaltet werden, indem der FM-Schiebeschalter in Stellung I geschoben wird.</p>	<p>Amperemeter mit 1mADC Vollausschlag oder Voltmeter mit 7,5VDC (10VDC)1mA Vollausschlag</p> <p>0-20mA (4-20mA) DC-Amperemeter</p> <p>Lastwiderstand: 750<math>\Omega</math></p>	
P24	Ausgang	<p>24VDC Versorgungsspannung für die Ansteuerung mit positiver Logik</p>	<p>24VDC-100mA</p>	

\* PTC (Positiver Temperatur-Koeffizient): Rücksetzbarer Klemmen-Sicherungswiderstand für Überstrom-Schutz.

Klemmen symbol	Eingang/ Ausgang	Funktion	Elektrische Spezifikationen	Interner Kreis des Umrichters
OUT NO	Ausgang	<p>programmierbarer Multifunktions-Open-Kollektor-Ausgang.</p> <p>Die Klemme schaltet in Werkseinstellung bei Unterschreiten einer Mindestfrequenz auf CC.</p> <p>Sie ist von der CC-Klemme isoliert.</p> <p>Durch Ändern von Parametereinstellungen können diese Klemmen auch als programmierbare multifunktions-Pulsausgangsklemmen verwendet werden.</p>	<p>Open-Kollektor 24VDC-50mA</p> <p>Für die Verwendung als Pulsausgang muss ein Strom von 10mA oder mehr durchgeleitet werden.</p> <p>Impulsfrequenzbereich: 38 ~ 1600Hz</p>	
FLA FLB FLC	Ausgang	<p>programmierbares Multifunktions-Wechsel-Relais</p> <p>Schließt in Werkseinstellung bei Fehlermeldungen oder Nothalt die Kontakte FLA-FLC und öffnet FLB-FLC.</p>	<p>250VAC-1A (<math>\cos\phi=1</math>, ohmsche Last)</p> <p>30VDC-0,5A</p> <p>250VAC-0,5A (<math>\cos\phi=0,4</math>)</p>	
RY RC	Ausgang	<p>programmierbares Multifunktions-Relais</p> <p>Schließt in Werkseinstellung bei Unterschreiten einer vorgegebenen Drehzahlschwelle</p> <p>Zwei verschiedene Funktionen können zugewiesen werden können.</p>	<p>250VAC-1A (<math>\cos\phi=1</math>, ohmsche Last)</p> <p>30VDC-0,5A</p> <p>250VAC-0,5A (<math>\cos\phi=0,4</math>)</p>	

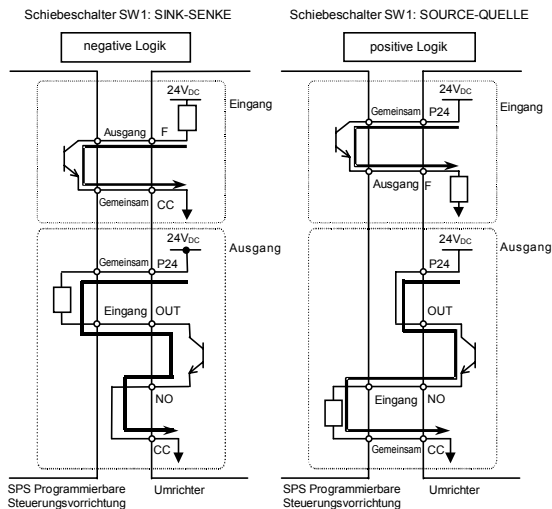
\* PTC (Positiver Temperatur-Koeffizient): Rücksetzbarer Klemmen-Sicherungswiderstand für Überstrom-Schutz.

## ■ Umschaltung positive/negative Logik (bei Verwendung der internen Stromversorgung des Umrichters)

Bei in negativer (SINK) Logik fließt der Strom aus den Umrichterklammern heraus (Umrichter Typ: -AN/-WN). In Europa wird allgemein mit positiver (SOURCE) Logik, wobei der Schaltstrom in die Eingangsklemme hineinfließt (Umrichter Typ: -WP).

TOSHIBA Umrichter der Serie VF-S11 unterstützen beide Logikarten. Mit dem Schiebeschalter SW1 kann umgeschaltet werden. Bei den in Deutschland vertriebenen Geräten (Typ: -WP) steht SW1 auf SOURCE

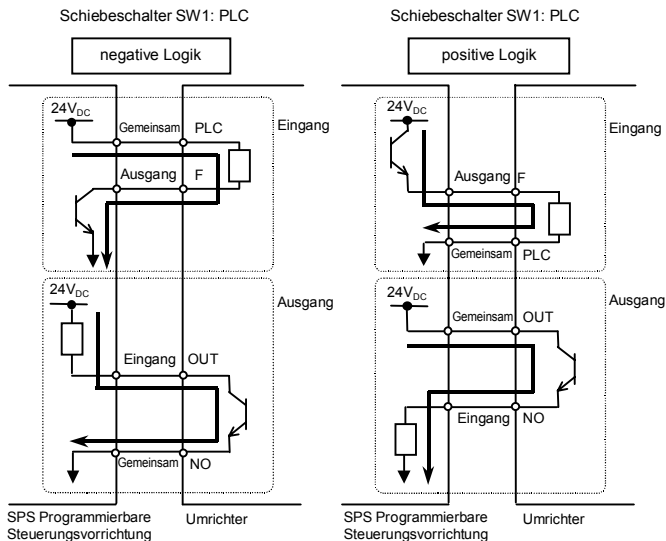
Anschlussbeispiele mit Verwendung der internen Stromversorgung des Umrichters



## ■ Umschaltung positive/negative Logik (wenn eine externe Stromversorgung verwendet wird)

Die PLC-Klemme dient zum Anschließen einer externen Stromversorgung oder zum Isolieren einer Klemme von anderen Eingangs- oder Ausgangsklemmen. Bei Eingangsklemmen den Schiebeschalter SW1 zur Stellung PLC schieben.

Anschlussbeispiele mit Verwendung einer externen Stromversorgung



## ■ Umschalten der VIA- und VIB-Klemme zwischen Analogeingang und digitalem Eingang

Die Funktion der VIA- und der VIB-Klemme kann zwischen Analogeingang und digitalem Eingang umgeschaltet werden, indem die Parametereinstellungen geändert werden (*F 109*). (Werkseitige Grundeinstellung: Analogeingang)

Wenn die VIA-Klemme als digitale Eingangsklemme verwendet wird, muss immer der VIA-Schalter auf Stellung V stehen. ACHTUNG: Wenn kein Widerstand eingesetzt ist oder der VIA-Schiebeschalter nicht in Stellung V ist, steht das Eingangssignal ständig auf EIN.

Zwischen Analogeingang und digitalem Eingang muss umgeschaltet werden, bevor die Steuerleitungen angeschlossen werden. Anderenfalls können der Umrichter oder daran angeschlossene Geräte beschädigt werden.

Wenn die Klemmen VIA und VIB als digitale Eingangsklemmen mit negativer Logik verwendet werden, muss immer einen Widerstand zwischen den Klemmen P24 und VIA oder zwischen den Klemmen P24 und VIB eingesetzt werden. (Empfohlener Widerstand:  $4,7K\Omega$ - $1/2W$ ) .

## ■ Umschalten der Schiebeschalter für Logikart und Spannungs-/Stromausgang

### (1) Umschalten der Logikart

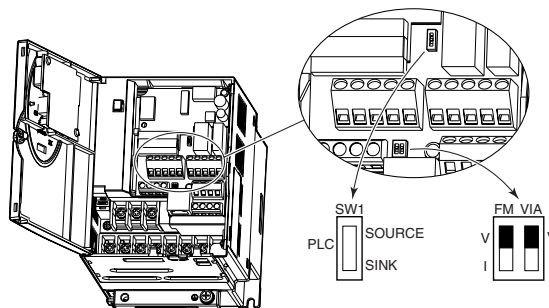
Verwenden Sie SW1 zum Umschalten der Logikart (positiv-SOURCE / negativ-SINK).

Schalten Sie die Logikart um, bevor Sie den Umrichter verdrahten, und ohne dass Netzspannung anliegt. Wird mit angeschlossener Spannungsversorgung oder nach Anschluss der Steuerleitungen zwischen SINK, SOURCE und PLC ausgeschaltet wird, kann der Umrichter beschädigt werden. Vergewissern Sie sich vor dem Umschalten, ob die Netzverbindung und die Steuerverbindungen getrennt wurden.

### (2) Umschalten des analogen Ausgangs zwischen Strom- und Spannungssignal

Verwenden Sie den FM-Schalter zum Umschalten zwischen Spannungsausgang und Stromausgang.

Schalten Sie die Signalart der FM-Klemme um, bevor Sie die Verdrahtung zum Umrichter anlegen und ohne dass Netzspannung anliegt.



### Werkseitige Grundeinstellungen der Schiebeschalter

SW1: SINK (Negative) Seite(WN, AN Typ)

SOURCE (Positive) Seite (WP Typ)

FM: V Seite

VIA: V Seite

### 3. Betrieb

#### 3.1 Vereinfachter Betrieb des VF-S11

Folgende Einstellungen ermöglichen den einfachen Betrieb Ihres Frequenzumrichters.

- |                     |   |  |
|---------------------|---|--|
| Start / Stopp       | : | (1) Starten und Stoppen mit den Tasten RUN und STOP im Bedienfeld<br>(2) Starten und Stoppen vom Bedienfeld aus  |
| Frequenz einstellen | : | (1) Frequenzvorgabe mit Hilfe des Potentiometers im Bedienfeld<br>(2) Einstellung am Bedienfeld<br>(3) Frequenzvorgabe durch ein externes analoges Signal an der Klemmenleiste (0-10VDC, 4-20mADC) |

Verwenden Sie die Basis-Parameter  $\text{CND}$  (Wahl des Befehlsmodus),  $\text{FND}$  (Wahl des Modus für Frequenzvorgaben).

Bezeichnung	Funktion	Einstellbereich	Grundeinstellung
$\text{CND}$	Wahl des Befehlsmodus	0: Klemmenleiste 1: Tasten RUN und STOP im Bedienfeld	1
$\text{FND}$	Wahl des Modus für Frequenzvorgaben	0: integriertes Potentiometer im Bedienfeld 1: externes analoges Signal an VIA 2: externes analoges Signal an VIB 3: schneller/langsamer durch die Tasten $\Delta$ und $\nabla$ im Bedienfeld 4: serielle Kommunikation über integrierte TTL-Schnittstelle 5: schneller/langsamer durch externe digitale Ansteuerung („Motorpoti“) 6: Addition externer analoger Signale an den Klemmen VIA und VIB	0

\* Siehe Betriebsanleitung E6581158 für  $\text{FND}=4, 5$  und  $6$ .



### 3.1.1 Starten und Stoppen

[Beispiel für die Einstellung des Basisparameters  $\text{CND}$  (Befehlsmodus)]

verwendete Tasten	LED-Anzeige	Vorgang
	$0.0$	Zeigt die Betriebsfrequenz an (in der Grundeinstellung, bei $F10=0$ ). Der Umrichter ist betriebsbereit, der Motor steht oder läuft frei mit.
(MODE)	$RUH$	Zeigt den ersten Basisparameter $RUH$ (Historie) an.
( $\Delta$ ) ( $\nabla$ )	$\text{CND}$	Drücken Sie die Taste $\Delta$ oder $\nabla$ , bis " $\text{CND}$ " erscheint.
(ENT)	$1$	Drücken Sie die Taste ENTER, um die Parametereinstellung anzuzeigen. (Grundeinstellung: 1).
( $\Delta$ ) ( $\nabla$ )	$0$	Ändern Sie die Anzeige auf $0$ (Befehlsgabe über Klemmenleiste), indem Sie die Taste $\Delta$ oder $\nabla$ drücken.
(ENT)	$0 \leftrightarrow \text{CND}$	Drücken Sie die Taste ENTER, um den geänderten Parameter zu speichern. $\text{CND}$ und der eingestellte Parameterwert $0$ werden abwechselnd blinkend angezeigt.

#### (1) Starten und Stoppen mit Hilfe der Bedienfeldtasten ( $\text{CND}=1$ )

Verwenden Sie die Tasten (RUN) und (STOP) auf dem Bedienfeld, um den Motor zu starten und zu stoppen.

(RUN) : Motor läuft hoch auf Frequenzvorgabe.

(STOP) : Motor läuft runter.

Um am Bedienfeld zwischen Vorwärts- und in Rückwärtslauf umschalten zu können, muss der Parameter  $F_r$  (Vorwärts-/Rückwärtslauf) auf 2 oder 3 eingestellt sein.

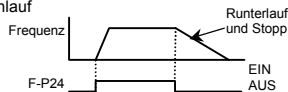
#### (2) Starten und Stoppen durch externe digitale Signale an der Klemmenleiste ( $\text{CND}=0$ ), positive Logik

Verwenden Sie externe Signale an der Klemmenleiste, um den Motor zu starten und zu stoppen.

Verbinden der Klemmen **F** und **P24** : Vorwärts- Hochlauf

Trennen des Kontakts zwischen **F** und **P24** :

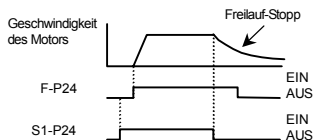
Runterlauf und Stopp



#### (3) Freilauf-Stopp

Die Grundeinstellung ist geführter Runterlauf zum Stopp. Für Freilauf-Stopp ordnen Sie einer freien Klemme die Klemmenfunktion Sollwertfreigabe (Funktion ST, Parameterwert 1) zu:

- Setzen Sie  $F108=0$  und  $F110=0$ .
  - Programmieren Sie beispielsweise die Klemme „S1“ durch  $F114=1$  auf Sollwertfreigabe.
- Für den Freilauf-Stopp öffnen Sie die Verbindung S1-P24. Im Display wird  $0FF$  angezeigt.



### 3.1.2 Modus für Frequenzvorgabe umstellen

[Beispiel für die Einstellung von  $FREQ$ ]

verwendete Tasten	LED-Anzeige	Vorgang
	0.0	Zeigt die Betriebsfrequenz an (in der Grundeinstellung, bei $F7:0=0$ ). Der Umrichter ist betriebsbereit, der Motor steht oder läuft frei mit.
	RUH	Zeigt den ersten Basisparameter RUH (Historie) an.
	$FREQ$	Drücken Sie die Taste $\Delta$ oder $\nabla$ , bis " $FREQ$ " erscheint.
	0	Drücken Sie die Taste ENTER, um die Parametereinstellung anzuzeigen. (Grundeinstellung: 0).
	3	Ändern Sie die Anzeige auf 3 (Frequenzvorgabe über Klemmenleiste), indem Sie die Taste $\Delta$ oder $\nabla$ drücken.
	$3 \Rightarrow FREQ$	Drücken Sie die Taste ENTER, um den geänderten Parameter zu speichern. $FREQ$ und der eingestellte Parameterwert 3 werden abwechselnd blinkend angezeigt.

- \* Wenn Sie die Taste MODE zweimal drücken, kehrt die Displayanzeige in den normalen Anzeigemodus zurück (0.0, Anzeige der Betriebsfrequenz).

#### (1) Frequenzvorgabe mit Hilfe des integrierten Potentiometers im Bedienfeld ( $FREQ=0$ )

Stellen Sie die Frequenz mit dem Potentiometer ein.



Für höhere Frequenzen im Uhrzeigersinn drehen.

Das Potentiometer hat ein Hysterese-Verhalten. Dadurch kann sich die Frequenzvorgabe leicht ändern, nachdem der Umrichter ausgeschaltet und dann erneut eingeschaltet wird.

#### (2) Einstellen der Frequenz mit den Tasten im Bedienfeld ( $FREQ=3$ )

Stellen Sie die Frequenz am Bedienfeld ein.



: Erhöht die Frequenz



: Verringert die Frequenz

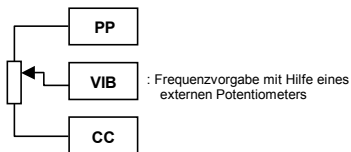
#### ■ Beispiel für den Betrieb mit den Tasten im Bedienfeld

Verwendete Tasten	LED-Anzeige	Vorgang
	0.0	Zeigt die Betriebsfrequenz an (in der Grundeinstellung, $F7:0=0$ ). Der Umrichter ist betriebsbereit, der Motor steht oder läuft frei mit.
	50.0	Stellen Sie die Betriebsfrequenz ein.
	$50.0 \Rightarrow FL$	Drücken Sie die ENT Taste, um die Betriebsfrequenz zu speichern. FL und die Frequenz werden abwechselnd angezeigt.
	60.0	Durch Drücken der Taste $\Delta$ oder $\nabla$ wird die Betriebsfrequenz auch bei laufendem Motor geändert.

### (3) Frequenzvorgabe durch externe analoge Signale an den Eingangsklemmen VIA oder VIB ( $FREQd=1$ oder $2$ )

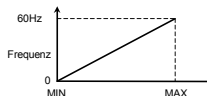
#### ■ Frequenzeinstellung

##### 1) Frequenzvorgabe mit Hilfe eines externen Potentiometers



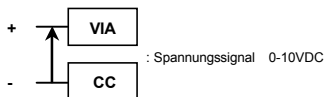
##### • Potentiometer

Einstellen der Frequenz mit Hilfe des Potentiometers (1-10k $\Omega$ , 1/4W). Für weitere Informationen zu den



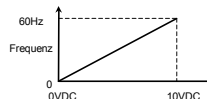
\* Die Eingangsklemme VIA kann auf die gleiche Weise verwendet werden.  
 $FREQd=1$ : VIA effektiv,  $FREQd=2$ : VIB effektiv

##### 2) Einstellen der Frequenz mit Hilfe einer Eingangsspannung (0~10V)



##### • analoges Spannungssignal

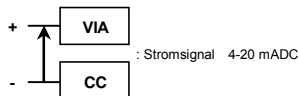
Einstellen der Frequenz mithilfe eines Spannungssignals (0~10V). Für ausführlichere Informationen zu den



\* Die Eingangsklemme VIB kann auf die gleiche Weise verwendet werden.  
 $FREQd=1$ : VIA aktiviert,  $FREQd=2$ : VIB aktiviert

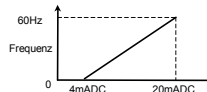
Anmerkung: Achten Sie darauf, den VIA-Schiebeschalter auf die Position V (Spannung) zu schieben.

##### 3) Einstellen der Frequenz mit Hilfe des Stromeingangs (4~20mA)



##### • Stromsignal

Stromsignal: Einstellen der Frequenz mit Hilfe eines Stromsignals (4~20mA).



\* Feinabgleich ermöglicht auch die Wahl von 0-20mADC.

Anmerkung: Achten Sie darauf, den VIA-Schiebeschalter auf die Position I (Strom) zu schieben..

## 4. VF-S11 Betrieb

Der VF-S11 hat die folgenden vier Anzeigeebenen.

Standard-Anzeigeebene

: Der Standardmodus. Dieser Modus ist aktiviert, wenn der Umrichter eingeschaltet wird.

Dieser Modus dient zur Kontrolle der Ausgangsfrequenz und zum Einstellen der Frequenzvorgabe. Hier werden Warn- und Fehlermeldungen während des Betriebs angezeigt.

- Frequenzvorgaben  $\Rightarrow$  siehe 3.1.2
- Warnmeldungen

Wenn ein unzulässiger Betriebszustand eintritt, blinken das Warnsignal und die Frequenz abwechselnd auf der LED-Anzeige.

$\mathcal{L}$ : Wenn ein Strom fließt, der die Überstromschwelle überschreitet.

$P$ : Wenn eine Spannung erzeugt wird, die die Überspannungsschwelle überschreitet.

$\mathcal{L}$ : Wenn das Lastmoment 50 % oder mehr der Überlastungsschwelle erreicht.

$H$ : Wenn die Temperatur die Schwelle für Überhitzungsschutz erreicht.

Programmierebene

: Der Modus zum Programmieren aller Parameters des Umrichters.


Parameter programmieren  $\Rightarrow$  siehe 4.2

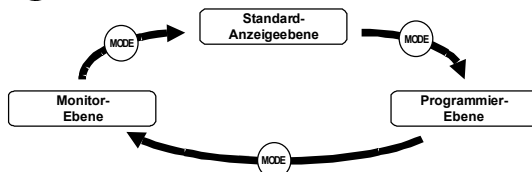
Monitorebene

: Der Modus zum Überwachen aller Umrichter-Betriebswerte.

Überwachung von Frequenzen, Strom- und Spannungswerten und Klemmsignalen.

Für weitere Informationen zur Verwendung der Monitorebene  $\Rightarrow$  siehe 5.1.

Durch Drücken der Taste  werden die verschiedenen Ebenen zyklisch durchlaufen.

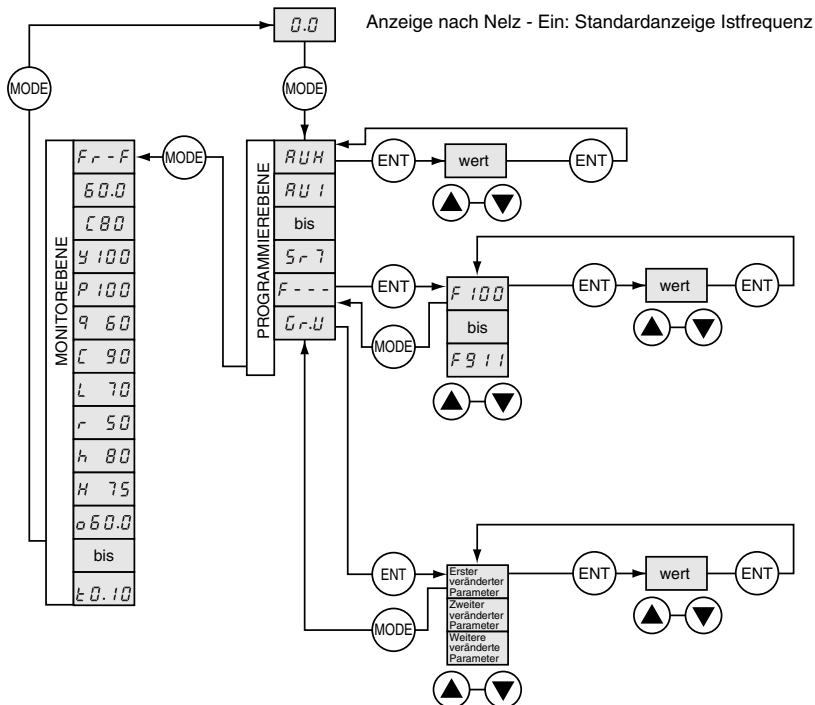


Bedienfeld-Einrichtmodus

: Dieser Modus ermöglicht es Ihnen, durch Tippen der Taste RUN im Bedienfeld den Motor zu positionieren. Dieser Modus ist standardmäßig deaktiviert.

Um den Bedienfeld-Einrichtmodus („Jog-Run“) zu aktivieren, stellen Sie den Parameter  $F252$  auf 1 ein.

## 4.1 Programmierschema



Die Parameter der Monitorebene und der Programmier Ebene können mit den Cursortasten  $\blacktriangle$   $\blacktriangledown$  durchlaufen werden. Vom letzten Parameter einer Ebene kann zyklisch wieder auf den ersten Parameter gesprungen werden.

## 4.2 Programmieren der Parameter

Alle Parameter sind ab Werk in Grundeinstellung vorprogrammiert. Die Parameter können in 4 Hauptkategorien unterteilt werden. Wählen Sie die Parameter, die geändert oder abgerufen werden sollen.

Basis-Parameter

: Die Basis-Parameter, die vor der ersten Inbetriebnahme zu programmieren sind. (Siehe 4.2.1)

Erweiterte Parameter

: Die Parameter für eine detaillierte und spezielle Einstellung. (Siehe 4.2.2)

Benutzerparameter

(automatische Editierfunktion)

: Zeigt die Parameter an, die sich von der Grundeinstellung unterscheiden. Verwenden Sie diese Funktion, um die Werte nach der Einstellung zu überprüfen und ggf. zu korrigieren. (Wählen Sie hierzu den Parameter:  $\overline{U} \overline{r} \overline{U}$ ). (Siehe 4.2.3)

Historie-Parameter

: Dieser Parameter zeigt in umgekehrter zeitlicher Reihenfolge die fünf zuletzt geänderten Parameter an. Diese Funktion ist sehr praktisch, wenn Sie wiederholt den selben Parameter einstellen. (Wählen Sie hierzu den Parameter:  $\overline{R} \overline{U} \overline{H}$ ). (See 4.2.4)

\* Einstellbereich der Parameter

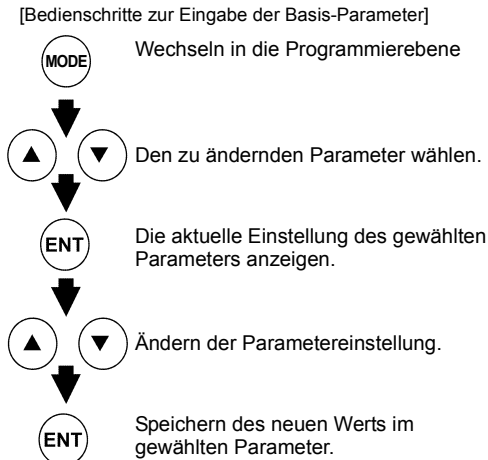
$\overline{H} \overline{I}$ : Es wurde versucht einen Wert zuzuweisen der höher ist als der programmierbare Bereich. Oder nach Änderung anderer Parameter überschreitet der programmierte Wert des derzeit gewählten Parameters die obere Grenze.

$\overline{L} \overline{Q}$ : Es wurde versucht einen Wert zuzuweisen der niedriger ist als der programmierbare Bereich. Oder nach Änderung anderer Parameter unterschreitet der programmierte Wert des derzeit gewählten Parameters die untere Grenze.

Die Warnmeldung  $\overline{H} \overline{I}$  oder  $\overline{L} \overline{Q}$  bedeutet, dass der Wert des gewählten Parameters nicht weiter erhöht oder verringert werden kann.

## 4.2.1 Programmieren der Basis-Parameter

Alle Basis-Parameter können auf die gleiche Weise eingestellt werden.



- \* Die Parameter wurden vor dem Versand im Werk voreingestellt.
- \* Einen zu ändernden Parameter aus der Parameterliste (siehe Kapitel 7) wählen.
- \* Sollten Sie während der Programmierung etwas nicht verstehen, drücken Sie die Taste MODE drücken, um zur Standard-Anzeigeebene („0.0“) zurückzukehren.
- \* Siehe Abschnitt 7.2 für eine Liste der Basis-Parameter.

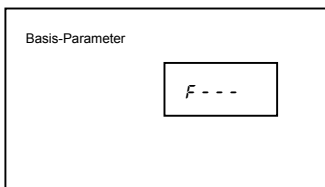
[Beispiel für die Programmierung eines Basisparameters: Ändern der Maximalfrequenz von 50Hz auf 60Hz]

Verwendete Tasten	LED-Anzeige	Vorgang
	0.0	Zeigt die Betriebsfrequenz an (in der Grundeinstellung, $F \nabla 10=0$ ). Der Umrichter ist betriebsbereit, der Motor steht oder läuft frei mit.
(MODE)	RUL	Zeigt den ersten Basisparameter RUL (Historie) an.
(▲) (▼)	FH	Drücken Sie die Taste ▲ oder ▼, bis „UL“ erscheint.
(ENT)	50.0	Drücken Sie die Taste ENTER, um die Parametereinstellung anzuzeigen. (Maximalfrequenz).
(▲) (▼)	60.0	Drücken Sie die Taste ▲, um die Maximalfrequenz auf 60Hz zu ändern.
(ENT)	50.0 ↔ FH	Drücken Sie die Eingabetaste ENT, um die Höchstfrequenz zu speichern. FH und die Frequenz werden abwechselnd angezeigt.
Danach (ENT)	→soeben programmierter Parameter wird wieder angezeigt.	(MODE) →Schaltet die Anzeige in die Monitorebene. (▲) (▼) →Die Monitor-Parameter werden angezeigt.

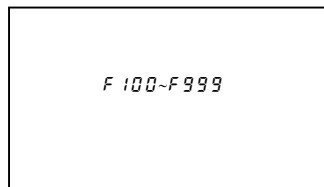
Anmerkung: Um eine obere Grenzfrequenz von 60Hz auch ausgeben zu lassen müssen Sie zusätzlich noch den Parameter UL (obere Grenzfrequenz) auf 60 Hz ändern.

## 4.2.2 Programmierung der erweiterten Parameter

Der VF-S11 verfügt über erweiterte Parameter, die die volle Nutzung seiner Funktionen ermöglichen.  
Alle sogenannten erweiterten Parameter sind mit  $F$  und drei Zahlen bezeichnet.



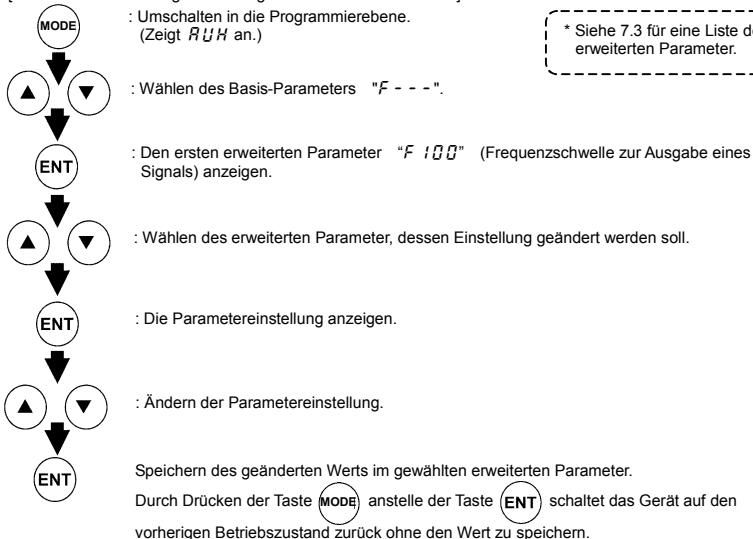
Drücken Sie die Taste MODE einmal, und verwenden Sie die Taste  $\Delta$  oder  $\nabla$ , um  $F - - -$  aus den Basis-Parametern zu wählen.



Drücken Sie die Taste  $\Delta$  oder  $\nabla$ , um den eingestellten Wert zu ändern.  
Durch Drücken der Taste ENTER wird die Parametereinstellung angezeigt.

DEUTSCH

[Bedienschritte zur Programmierung der erweiterten Parameter]



\* Siehe 7.3 für eine Liste der erweiterten Parameter.



## ■ Beispiel für eine Programmierung der erweiterten Parameter

Die Einstellungsschritte sind wie folgt

[Beispiel der Änderung der dynamischen Bremswahl  $F304$  von 0 auf 1.]

Verwendete Tasten	LED-Anzeige	Vorgang
	0.0	Zeigt die Betriebsfrequenz an (in der Grundeinstellung, $F710=0$ ). Der Umrichter ist betriebsbereit, der Motor steht oder läuft frei mit.
	RUH	Zeigt den ersten Basisparameter RUH (Historie) an.
	F - - -	Drücken Sie die Taste $\Delta$ oder $\nabla$ , um die Parameteruppe F - - - zu ändern.
	F 100	Drücken Sie die Taste ENTER, um den ersten erweiterten Parameter F 100 anzuzeigen.
	F 304	Drücken Sie die Taste $\Delta$ , um auf die dynamische Bremswahl F 304 umzuschalten.
	0	Durch Drücken der Taste ENTER wird die Parametereinstellung angezeigt.
	1	Drücken Sie die Taste $\Delta$ , um die dynamische Bremswahl von 0 auf 1 zu ändern.
	1 $\Rightarrow$ F 304	Durch Drücken der Taste ENTER blinken der Parameter und der eingestellte Wert abwechselnd, und diese Werte können gespeichert werden.

Falls Ihnen während der Programmierung ein Fehler unterlaufen sollte, drücken Sie Taste MODE mehrmals um erneut mit dem ersten Schritt bei der RUH-Anzeige zu beginnen.

Weitere Einzelheiten zu den Funktionen jedes Parameters finden Sie in der Vollversion der englischen Anleitung (E6581158) oder in der von Ihrem Händler bereitgestellten ausführlichen deutschen Anleitung.

## 4.2.3 Suchen, Korrigieren und Zurücksetzen von geänderten Parametern ( $G r. U$ )

Diese Funktion sucht automatisch nur nach solchen Parametern, die mit Werten programmiert sind, die von der Grundeinstellung abweichen. Die gefundenen Parameter werden in der in der Benutzerparametergruppe  $G r. U$  angezeigt. Die Parameterprogrammierung kann auch innerhalb dieser Gruppe geändert werden.

### Anmerkung

- Falls Sie einen Parameter auf die Werkseinstellung zurücksetzen, erscheint dieser nicht mehr in  $G r. U$ .
- $F0, F470 - F473$  werden nicht angezeigt, falls der Wert dieser Parameter geändert wurde.

## ■ Suchen, Korrigieren und Rücksetzen von veränderten Parametern

Die Bedienschritte zum Suchen, Korrigieren und Rücksetzen von veränderten Parametern sind wie folgt.

verwendete Tasten	LED-Anzeige	Vorgang
	0.0	Zeigt die Betriebsfrequenz an (in der Grundeinstellung, $F710=0$ ). Der Umrichter ist betriebsbereit, der Motor steht oder läuft frei mit.
(MODE)	RUH	Zeigt den ersten Basisparameter RUH (Historie) an.
(▲) (▼)	Gr.U	Drücken Sie die Taste ▲ oder ▼, bis Gr.U angezeigt wird.
(ENT)	U - - -	Drücken Sie die Taste ENTER, um die automatische Benutzerparameter-Editierfunktion zu aktivieren.
(ENT) oder (▲) (▼)	U - - F (U - - r) ↓ RLL	Sucht nach Parametern, die von den Werkseinstellungen abweichen, und zeigt diese Parameter an. Drücken Sie die Taste ENTER oder ▲, um den angezeigten Parameter zu ändern (Durch Drücken der Taste ▼ erfolgt der Suchlauf in der umgekehrten Richtung).
(ENT)	8.0	Drücken Sie die Taste ENTER, um den Einstellwert anzuzeigen.
(▲) (▼)	5.0	Drücken Sie die Taste ▲ und ▼, um den eingestellten Wert zu ändern.
(ENT)	5.0 ↔ RLL	Drücken Sie die Taste ENTER, um den geänderten Wert zu speichern. Der Name von Parametern und der programmierte Wert blinken abwechselnd. Nachdem die Änderung gespeichert wurde, wird "U - - -" angezeigt.
(▲) (▼)	U - - F (U - - r)	Durchlaufen sie die vorherigen vier Schritte um die Parameter nach denen Sie suchen möchten anzuzeigen oder um die Einstellung mit der Taste ▲ oder ▼ zu ändern.
(▲) (▼)	Gr.U	Wenn Gr.U erneut angezeigt wird, ist die Suche beendet.
(MODE) (MODE)	Gr.U ↓ Fr - F ↓ 0.0	Ein Suchlauf kann durch Drücken der Taste MODE abgebrochen werden. Drücken Sie die Taste MODE einmal während des Suchlaufs, um auf die Anzeige der Programmierenebene zurückzukehren. Danach können Sie die Taste MODE drücken, um in die Monitorebene oder die Standard-Anzeigeebene (Anzeige der Betriebsfrequenz) zurückzukehren.

Falls Ihnen während der Programmierung ein Fehler unterlaufen sollte, drücken Sie Taste MODE mehrmals um erneut mit dem ersten Schritt bei der RUH-Anzeige zu beginnen.

## 4.2.4 Anzeigen des Änderungsprotokolls mit Hilfe der Historie-Funktion (*RUH*)

Historie-Funktion (*RUH*):

Diese Funktion sucht automatisch nach den letzten 5 Parametern, die mit Werten programmiert sind, die von der Werkseinstellung abweichen, und zeigt sie in *RUH* an. Die Parametereinstellung kann auch innerhalb dieser Gruppe *RUH* geändert werden.

Anmerkung

- Falls keine Historie gespeichert ist, wird dieser Parameter übersprungen, und der nächste Parameter "*RU!*" wird angezeigt.
- HERd* und *En d* werden vor dem ersten bzw. nach dem letzten Parameter im Änderungsprotokoll hinzugefügt.

### ■ Historie-Funktion benutzen

verwendene Tasten	LED-Anzeige	Vorgang
	0.0	Zeigt die Betriebsfrequenz an (in der Grundeinstellung, <i>F 7 1 0=0</i> ). Der Umrichter ist betriebsbereit, der Motor steht oder läuft frei mit.
(MODE)	<i>RUH</i>	Zeigt den ersten Basisparameter <i>RUH</i> (Historie) an.
(ENT)	<i>R C C</i>	Der zuletzt eingestellte oder geänderte Parameter wird angezeigt.
(ENT)	8.0	Drücken Sie die Taste ENTER, um den zuletzt programmierten Wert anzuzeigen.
(▲) (▼)	5.0	Drücken Sie die Taste $\Delta$ und $\nabla$ , um den gespeicherten Wert zu ändern.
(ENT)	5.0 $\leftrightarrow$ <i>R C C</i>	Drücken Sie die Taste ENTER, um den geänderten Wert zu speichern. Der Name von Parametern und der programmierte Wert blinken abwechselnd.
(▲) (▼)	****	Blättern Sie durch die Liste, um die gesuchten Parameter nacheinander anzuzeigen, oder durchlaufen Sie die letzten drei Schritte, um die Einstellung mit der Taste $\Delta$ und $\nabla$ zu ändern..
(▲) (▼)	<i>HERd</i> ( <i>En d</i> )	<i>HERd</i> : Erste Protokollaufzeichnung <i>En d</i> : Letzte Protokollaufzeichnung
(MODE) (MODE) (MODE)	Parameter Anzeige ↓ <i>RUH</i> ↓ <i>F r - F</i> ↓ 0.0	Drücken Sie die Taste MODE, um in die Programmierenebene (Anzeige " <i>RUH</i> ") zurückzukehren. Danach können Sie die Taste MODE drücken, um in die Monitorebene oder in die Standard-Anzeigeebene (Anzeige der Betriebsfrequenz) zurückzukehren.

Anmerkung: Änderungen an dem Parameter *F 7 0 0* (Programmierr Sperre) werden in dieser Historie "*RUH*" nicht angezeigt.

## 4.2.5 Parameter, die während des Betriebs nicht geändert werden können

Während der Motor läuft können aus Sicherheitsgründen die folgenden Parameter umprogrammiert werden. Fahren Sie den Motor herunter ("0,0" oder "0FF" wird angezeigt) bevor sie diese Parameter umprogrammieren.

### [Basis-Parameter]

*RU1, RU2, RU4, CnOd\*, FnOd\*, tYP, FH, uL, uLu, Pt*

### [Erweiterte Parameter]

*F105, F108~F118, F130~F139, F170, F171, F261, F301~F311, F316, F342~F345, F400, F415~F419, F480~F496, F603, F605, F608, F613, F626, F627, F669, F910~F912*

Die Einstellung aller anderen Parameter außer den obigen kann auch während des Betriebs geändert werden.

Bitte beachten Sie jedoch, dass wenn der Parameter *F700* (Parametriersperre) auf *1* (verboten) eingestellt ist, keine Parameter eingestellt oder geändert werden können.

\* Stellen Sie *F736* ein, dann können *CnOd* und *FnOd* auch während des Umrichterbetriebs geändert werden.


## 5. Überwachen des Betriebsstatus

Siehe Abschnitt 4.1 für das Programmierschema.














### 5.1 Monitorebene

#### 5.1.1 Überwachung im normalen Betrieb

Während des normalen Betriebs können Sie den Betriebszustand des Umrichters überwachen.

Zur Anzeige der Betriebsdaten im normalen Betrieb zweimal die  Taste drücken.

Bedienschritte (z.B. Betrieb bei 60Hz)

Anzeige	verwendete Taste	LED-Anzeige	Kommunikation-Nr.	Beschreibung
Standard-Anzeigeebene		<i>60.0</i>		Zeigt die Betriebsfrequenz an (in der Grundeinstellung, bei <i>F 7 10=0</i> ). Der Umrichter ist betriebsbereit, der Motor steht oder läuft frei mit.
Programmier-Ebene		<i>RUH</i>		Der erste Basis-Parameter " <i>RUH</i> " (Historiefunktion) wird angezeigt.
Monitor-Ebene		<i>F r - F</i>	FE01	Die Drehrichtung wird angezeigt. ( <i>F r - F</i> : Vorwärtslauf, <i>F r - r</i> : Rückwärtslauf)
Anmerkung 1 Betriebsfrequenz-Sollwert		<i>F 60.0</i>	FE02	Der Betriebsfrequenz-Vorgabewert (Hz/freie Einheit) wird angezeigt.
Anmerkung 2 Ausgangsstrom		<i>I 80</i>	FE03	Der Umrichter-Ausgangsstrom (Wirk- und Blindanteile) wird angezeigt (%/A).
Anmerkung 3 Eingangsspannung		<i>U 100</i>	FE04	Die Eingangsspannung (gemessen im Zwischenkreis) wird angezeigt (%/V).
Ausgangsspannung		<i>P 100</i>	FE05	Die Ausgangsspannung des Umrichters (%/V) wird angezeigt.
Drehmoment		<i>q 60</i>	FE18	Das Drehmoment (%) wird angezeigt.
Drehmoment-Wirkstrom		<i>c 90</i>	FE20	Der Drehmoment-Wirkstrom (%/A) wird angezeigt.
Umrichterbelastung		<i>L 70</i>	FE27	Der Lastfaktor des Umrichters (%) wird angezeigt.
Auslastung des Bremswiderstands		<i>r 50</i>	FE25	Die Auslastung des Bremswiderstands (%) wird angezeigt.
Eingangsleistung		<i>h 80</i>	FE29	Die Umrichter-Eingangsleistung (kW) wird angezeigt.
Ausgangsleistung		<i>H 75</i>	FE30	Die Umrichter-Ausgangsleistung (kW) wird angezeigt.
Betriebsfrequenz		<i>o 60.0</i>	FD00	Die Betriebsfrequenz (Hz/freie Einheit) wird angezeigt.


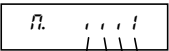


(Bitte wenden)

(Fortsetzung)

	Anzeige	verwendete Taste	LED-Anzeige	Kommunikation-Nr.	Beschreibung
Anmerkung 4	Eingangsklemmen		.....	FE06	Die Schaltzustände der Steuer-Eingangsklemmen (F, R, RES, S1, S2, S3, VIB und VIA) werden in Bits angezeigt.  <div> EIN:  AUS:  </div> <div> VIA  F  VIB  R  S3  RES  S2  S1 </div>
Anmerkung 5	Ausgangsklemmen		0 . . .	FE07	Die Schaltzustände der der Steuer-Ausgangsklemmen (RY, OUT und FL) werden in Bits angezeigt.  <div> EIN:  AUS:  </div> <div> FL  RY-RC  OUT-NO </div>
	CPU1-Version		u 10 1	FE08	Die Version der CPU1 wird angezeigt.
	CPU2-Version		u c 0 1	FE73	Die Version der CPU2 wird angezeigt.
	Speicher-Version		u E 0 1	FE09	Die Version des Speichers wird angezeigt.
	PID-Rückkopplung		d 5 0	FE22	Der PID-Rückkopplungswert wird angezeigt. (Hz / freie Einheit)
	Frequenz-Sollwert (PID-berechnet)		b 7 0	FE15	Der PID-berechnete Frequenz-Sollwert wird angezeigt. (Hz / freie Einheit)
Anmerkung 6	Verbrauchte elektrische Energie		h 8 5	FE76	Die dem Netz entnommene Energie (kWh) wird angezeigt. (0,01=1kWh, 1,00=100kWh)
Anmerkung 6	Abgegebene elektrische Energie		H 7 5	FE77	Die an den Motor abgegebene Energie (kWh) wird angezeigt. (0,01=1kWh, 1,00=100kWh)
	Nennstrom		R 16,5	FE70	Der Nennstrom des Umrichters (A) wird angezeigt.
Anmerkung 7	letzte Fehlermeldung		0 C 3 ⇔ 1	FE10	Die Letzte Fehlermeldung (blinkt abwechselnd mit „1“) wird angezeigt.
Anmerkung 7	vorletzte Fehlermeldung		0 H ⇔ 2	FE11	Die Vorletzte Fehlermeldung (blinkt abwechselnd mit „2“) wird angezeigt.
Anmerkung 7	drittletzte Fehlermeldung		0 P 3 ⇔ 3	FE12	Die Drittletzte Fehlermeldung (blinkt abwechselnd mit „3“) wird angezeigt.









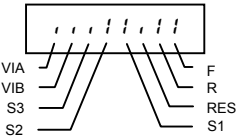

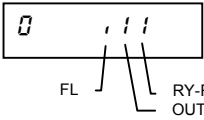


(Bitte wenden)

(Fortsetzung)

	Anzeige	verwendete Taste	LED-Anzeige	Kommunikation-Nr.	Beschreibung
Anmerkung 7	viertletzte Fehlermeldung		$\overline{n} \text{ E r r } \Rightarrow 4$	FE13	Die Drittletzte Fehlermeldung (blinkt abwechselnd mit „3“) wird angezeigt.
Anmerkung 8	Wartungsintervall-Meldung		$\overline{n} \quad . \quad . \quad . \quad .$	FE79	<p>Der Wartungszustand von Lüfter, Steuerkreis-kondensatoren, Zwischenkreiskondensatoren und die Warnung des Gesamtbetriebs-stundenzählers werden in Bits angezeigt.</p> <p>WARTUNG ERFORDERLICH:            JA: <math>\overline{1}</math>            NEIN: <math>\overline{0}</math></p>  <p>Gesamt-Betriebs-stunden-zähler      Lüfter            Steuerkreis-Kondensator            Zwischenkreis-Kondensator</p>
Anmerkung 9	Betriebs-stundenzähler		$\text{E D} . \overline{1} \overline{0}$	FE14	Die gesamt-Betriebszeit wird angezeigt. (0,01=1 Stunde, 1,00=100 Stunden)
	Standard-Anzeigemodus		$\text{E D} . \overline{0}$		Die Betriebsfrequenz wird angezeigt (Betrieb mit 60Hz).

## 5.1.2 Anzeige gespeicherter Betriebsdaten vorheriger Störungen

Der Umrichter speichert automatisch die letzten Betriebsdaten nach Bestätigung jeder Fehlermeldung. Insgesamt steht Speicher für vier Ereignisse zur Verfügung, der jeweils älteste Eintrag wird gelöscht. Die Informationen werden permanent gespeichert, sie sind also auch noch nach Aus- und wieder Anschalten verfügbar. Sie können die gespeicherten Betriebsdaten abrufen, indem Sie die Taste **ENT** drücken, wenn in der Monitorebene eine der Zahlen  $\Rightarrow 1, \Rightarrow 2, \Rightarrow 3, \Rightarrow 4$  abwechselnd blinkend mit der betreffenden Fehlermeldung angezeigt wird.

	Angezeigter Gegenstand	Bedienung-Taste	LED-Anzeige	Beschreibung
Anmerkung 11	drittletzter Fehlerspeicher		$0C1 \Rightarrow 3$	Drittletzte Fehlermeldung und $3$ werden abwechselnd blinkend angezeigt.
	wiederholter Fehler		$n2$	Die Anzahl, wie oft die gleiche Störung nacheinander aufgetreten ist, wird angezeigt. (Einheit: Male)
Anmerkung 1	Betriebsfrequenz		$060.0$	Die Betriebsfrequenz bei Auftreten der Störung wird angezeigt.
	Drehrichtung		$F r - F$	Die Drehrichtung bei Auftreten der Störung wird angezeigt. ( $F r - F$ : Vorwärtslauf, $F r - r$ : Rückwärtslauf)
	Betriebsfrequenz-Vorgabewert		$F80.0$	Der Sollwert bei Auftreten der Störung wird angezeigt.
Anmerkung 2	Ausgangsstrom		$C150$	Der Umrichter-Ausgangsstrom bei Auftreten der Störung wird angezeigt. (%A)
Anmerkung 3	Eingangsspannung		$Y120$	Die Umrichter-Eingangsspannung (gemessen im Zwischenkreis) bei Auftreten der Störung wird angezeigt. (%V).
	Ausgangsspannung		$P100$	Die Ausgangsspannung des Umrichters beim Auftreten der Störung wird angezeigt. (%V)
Anmerkung 4	Eingangsklemmen-RC		$...1111$	Die Schaltzustände der Steuer-Eingangsklemmen (F, R, RES, S1, S2, S3, VIB und VIA) werden in Bits angezeigt.  EIN: $1$ AUS: $0$ 
	Ausgangs-klemmen		$0111$	Die Schaltzustände der der Steuer-Ausgangsklemmen (RY, OUT und FL) werden in Bits angezeigt.  EIN: $1$ AUS: $0$ 
Anmerkung 9	Betriebsstundenzähler		$t856$	Die gesamt-Betriebszeit beim Auftreten der Störung wird angezeigt. (0,01=1 Stunde, 1,00=100 Stunden)
	drittletzter Fehlerspeicher		$0C1 \Rightarrow 3$	Die MODE Taste drücken, um in die Monitorebene zurückzukehren.



## 5.2 Anzeige der Betriebsdaten bei aktuellen Störung

### 5.2.1 Bedeutung der Fehlermeldungen

Wenn der Umrichter auf Störung schaltet, wird ein Fehlercode angezeigt, um auf die Ursache hinzuweisen. Die letzten Betriebsdaten können eingesehen und nach Quittierung der Störung (durch zweimaliges Drücken der

Taste **ENT**) im Speicherplatz für die letzte Störung gespeichert werden. Alle vorherigen Ereignisse rücken

einen Platz nach hinten, das fünftletzte Ereignis wird gelöscht.

#### ■ Bedeutung der Fehlermeldungen

Fehlermeldung	Fehlercode	Beschreibung
<i>nErr (*)</i>	0000	Kein Fehler (Platzhalter für leere Fehlerspeicher)
<i>OC 1</i>	0001	Überstrom während Hochlauf des Motors
<i>OC 2</i>	0002	Überstrom während Runterlauf des Motors
<i>OC 3</i>	0003	Überstrom bei Betrieb mit konstanter Drehzahl
<i>OC 4</i>	0004	Überstrom beim Anlauf auf der Motorseite
<i>OC 5</i>	0005	Überstrom beim Anlauf auf der Netzseite
<i>EPH 1</i>	0008	Netzseitiger Phasenfehler oder defekter Zwischenkreiskondensator
<i>EPH 0</i>	0009	Ausgangsseitiger Phasenfehler
<i>OP 1</i>	000A	Überspannung während Hochlauf des Motors
<i>OP 2</i>	000B	Überspannung während Runterlauf des Motors
<i>OP 3</i>	000C	Überspannung bei Konstantdrehzahl-Betrieb
<i>OL 1</i>	000D	Überlastung des Umrichters
<i>OL 2</i>	000E	Überlastung des Motors
<i>OL r</i>	000F	Überlastung des Bremswiderstands
<i>OH</i>	0010	Überhitzung oder defekter Temperaturfühler im Umrichter
<i>E</i>	0011	Nothalt
<i>EEP 1</i>	0012	E <sup>2</sup> PROM-Störung 1 (Schreib-Fehler)
<i>EEP 2</i>	0013	E <sup>2</sup> PROM-Störung 2 (Initialisierungs-Fehler) oder Ausschalten während der Initialisierung nach Einstellung von Parameter <i>t<sub>UP</sub></i>
<i>EEP 3</i>	0014	E <sup>2</sup> PROM-Störung 3 (Schreibe-Fehler)
<i>Err 2</i>	0015	Umrichter RAM-Fehler
<i>Err 3</i>	0016	Umrichter ROM-Fehler
<i>Err 4</i>	0017	CPU-Fehler Störung 1
<i>Err 5</i>	0018	Kommunikationsfehler
<i>Err 7</i>	001A	Strom-Detektor-Fehler
<i>Err 8</i>	001B	Fehler in Optionsplatine
<i>UC</i>	001D	Unterstrom
<i>UP 1</i>	001E	Unterspannung
<i>Od</i>	0020	Überdrehmoment
<i>EF 2</i>	0022	Erdungsfehler

(Bitte wenden)

(Fortsetzung)

Fehlercode	Fehlercode	Beschreibung
$\overline{O}C1P$	0025	Überstrom in der Ausgangsstufe bei Hochlauf des Motors
$\overline{O}C2P$	0026	Überstrom in der Ausgangsstufe bei Runterlauf des Motors
$\overline{O}C3P$	0027	Überstrom in der Ausgangsstufe bei Betrieb mit konstanter Drehzahl
$E\bar{t}n1$	0054	Fehler beim Autotuning (automatisches Einmessen der Motorwerte)
$E\bar{t}4P$	0029	Fehler nach Austausch von Baugruppen: falscher Umrichter-Typ
$\overline{O}H2$	002E	Externer Thermistor-Eingang
$E-18$	0032	VIA Kontaktfehler oder Kabelbruch
$E-19$	0033	Kommunikationsfehler zwischen CPUs
$E-20$	0034	V/F-Steuerungsfehler
$E-21$	0035	CPU-Fehler 2
$\overline{S}O\bar{U}t$	002F	Asynchronlauf (nur für PM-Motoren)




(Anmerkung) die gespeicherten Betriebsdaten zu den vier vorherigen Störungen können wie unter Abschnitt 5.1 „Anzeige gespeicherter Betriebsdaten vorheriger Störungen“ beschrieben abgerufen werden.

(\*) Die Fehlermeldung  $n\bar{E}r$  bezeichnet keinen Fehler, sondern ist Platzhalter für leere Fehlerspeicher bei Auslieferung ab Werk.

## 5.2.2 Anzeige der Betriebsdaten bei Auftreten einer Störung

Bei Auftreten einer Störung können sämtliche Betriebsdaten (wie im Abschnitt 5.1.1, "Überwachung im normalen Betrieb" beschrieben) angezeigt werden. Zur Anzeige der gespeicherten Betriebsdaten nach dem Ausschalten oder Zurücksetzen des Umrichters lesen Sie bitte Abschnitt 5.1.2, "Anzeige gespeicherter Betriebsdaten vorheriger Störungen".

### ■ Beispiel für die Anzeige von Betriebsdaten bei Auftreten einer Störung

Anzeige	verwendete Taste	LED-Anzeige	Kommunikation-Nr.	Beschreibung
Fehlermeldung im Standard-Anzeigemodus		$\overline{O}P2$		Die Fehlermeldung blinkt, nachdem eine Störung aufgetreten ist. Der Motor läuft frei aus (Freilauf-Stopp).
Programmier-Ebene		$\bar{R}U\bar{H}$		Der erste Basis-Parameter " $\bar{R}U\bar{H}$ " (Historiefunktion) wird angezeigt.
Monitor-Ebene		$F\bar{r}-F$	FE01	Die Drehrichtung während dem Auftreten der aktuellen Störung wird angezeigt. $F\bar{r}-F$ : Vorwärtslauf, $F\bar{r}-r$ : Rückwärtslauf
Betriebsfrequenz-Vorgabewert		$F50.0$	FE02	Der Betriebsfrequenz-Sollwert (Hz/freie Einheit) während dem Auftreten der aktuellen Störung wird angezeigt.

Anmerkung 1

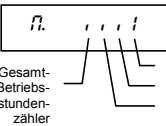
(Bitte wenden)

(Fortsetzung)

	Anzeige	verwendete Taste	LED-Anzeige	Kommunikation-Nr.	Beschreibung
Anmerkung 2	Ausgangsstrom			FE03	Der Ausgangsstrom des Umrichters beim Auftreten der Störung (%/A) wird angezeigt.
Anmerkung 3	Eingangsspannung			FE04	Die Umrichter-Eingangsspannung (gemessen im Zwischenkreis) (%/V) beim Auftreten der Störung wird angezeigt.
	Ausgangsspannung			FE05	Die Ausgangsspannung des Umrichters beim Auftreten der Störung (%/V) wird angezeigt.
	Drehmoment			FE18	Das Drehmoment beim Auftreten der Störung (%) wird angezeigt.
	Drehmoment-Wirkstrom			FE20	Der Drehmoment-Wirkstrom (%/A) beim Auftreten der Störung wird angezeigt.
	Umrichter-Belastung			FE27	Der Umrichter-Lastfaktor (%) beim Auftreten der Störung wird angezeigt.
	Bremswiderstand-Auslastung			FE25	Der Lastfaktor (%) des Bremswiderstands beim Auftreten der Störung (%/V) wird angezeigt.
	Eingangsleistung			FE29	Die Umrichter-Eingangsleistung (kW) beim Auftreten der Störung wird angezeigt.
	Ausgangsleistung			FE30	Die Umrichter-Ausgangsleistung (kW) beim Auftreten der Störung wird angezeigt.
	Betriebsfrequenz			FE00	Die Umrichter-Ausgangsfrequenz (Hz/freie Einheit) beim Auftreten der Störung wird angezeigt.
Anmerkung 4	Eingangsklemmen			FE06	Die Schaltzustände der Steuer-Eingangsklemmen (F, R, RES, S1, S2, S3, VIB und VIA) werden in Bits angezeigt.  <div> <div>EIN: 1</div> <div>AUS: 1</div> </div>
Anmerkung 5	Ausgangsklemmen			FE07	Der Schaltzustand jeder der Steuersignal-Ausgangsklemmen (RY, OUT und FL) beim Auftreten der Störung wird in Bits angezeigt.  <div> <div>EIN: 1</div> <div>AUS: 1</div> </div>
	CPU1-Version			FE08	Die Version der CPU1 ist angezeigt.
	CPU2-Version			FE73	Die Version der CPU2 ist angezeigt.
	Speicher-Version			FE09	Die Version des Speichers wird angezeigt.

(Bitte wenden)

(Fortsetzung)

	Anzeige	verwendete Taste	LED-Anzeige	Kommunikation-Nr.	Beschreibung
	PID-Rückkopplung		d 50	FE22	Der PID-Rückkopplungswert (%) beim Auftreten der Störung wird angezeigt. (Hz / freie Einheit)
	Frequenz-Sollwert (PID-berechnet)		b 70	FE15	Der PID-berechnete Frequenz-Sollwert (%) beim Auftreten der Störung wird angezeigt. (Hz / freie Einheit)
	verbrauchte elektrische Energie		h 85	FE76	Die dem Netz entnommene Gesamtenergie (kWh) wird angezeigt. (0,01=1kWh, 1,00=100kWh)
	abgegebene elektrische Energie		H 75	FE77	Die an den Motor abgegebene elektrische Energie (kWh) wird angezeigt. (0,01=1kWh, 1,00=100kWh)
	Nennstrom		R 16.5	FE70	Der Umrichter-Nennstrom (A) wird angezeigt.
Anmerkung 7	letzte Fehlermeldung		OP2 ⇌ 1	FE10	Die letzte Fehlermeldung und 1 werden abwechselnd blinkend angezeigt
Anmerkung 7	vorletzte Fehlermeldung		OH ⇌ 2	FE11	Die letzte Fehlermeldung und 2 werden abwechselnd blinkend angezeigt
Anmerkung 7	drittletzte Fehlermeldung		OP3 ⇌ 3	FE12	Die letzte Fehlermeldung und 3 werden abwechselnd blinkend angezeigt
Anmerkung 7	viertletzte Fehlermeldung		Err ⇌ 4	FE13	Die letzte Fehlermeldung und 4 werden abwechselnd blinkend angezeigt
Anmerkung 8	Wartungsintervall-Meldung		n . . . .	FE79	Der Wartungszustand von Lüfter, Steuerkreis-kondensatoren, Zwischenkreiskondensatoren und die Warnung des Gesamtbetriebsstundenzählers werden in Bits angezeigt.  WARTUNG ERFORDERLICH: JA: 1 NEIN: 0  
Anmerkung 9	Betriebsstundenzähler		t 0 . 10	FE14	Die gesamt-Betriebszeit wird angezeigt. (0,01=1 Stunde, 1,00=100 Stunden)
	Monitorebene		OP2		Die Fehlermeldung wird angezeigt.

Anmerkung 1: Drücken Sie die oder Taste zum Ändern der in der Monitorebene gezeigten Betriebsdaten.

Anmerkung 2: Sie können zwischen der Anzeige in % und A (Ampere)/V (Volt) mit dem Parameter F 70 1 (Strom/Spannung-Einheiten-Wahl) umschalten.

Anmerkung 3: Die angezeigte Eingangsspannung (gemessen im Gleichspannungs-Zwischenkreis) ist  $1/\sqrt{2}$  Mal so groß wie die gleichgerichtete DC-Eingangsspannung.

- Anmerkung 4: Die Anzahl der angezeigten Balken unterscheidet sich je nach der Einstellung von  $F\ 1\ 0\ 9$  (VIA, VIB Analogeingang/Logikeingang). Der VIA oder VIB repräsentierende Balken wird nur angezeigt, wenn die Klemmen VIA oder VIB als digitale Eingangsklemmen programmiert sind.  
 Wenn  $F\ 1\ 0\ 9 = 0$ : Weder der VIA noch der VIB repräsentierende Balken wird angezeigt.  
 Wenn  $F\ 1\ 0\ 9 = 1$  oder  $2$ : Der VIA repräsentierende Balken wird nicht angezeigt.  
 Der VIB repräsentierende Balken wird angezeigt.  
 Wenn  $F\ 1\ 0\ 9 = 3$  oder  $4$ : Sowohl der VIA als auch der VIB repräsentierende Balken wird angezeigt.
- Anmerkung 5: Die Anzahl der angezeigten Balken unterscheidet sich je nach der Einstellung von  $F\ 6\ 6\ 9$  (OUT-NO Logikausgang/Puls Ausgang). Der die Klemme OUT-NO repräsentierende Balken wird nur angezeigt, wenn OUT-NO als digitale Ausgangsklemme programmiert ist.  
 Wenn  $F\ 6\ 6\ 9 = 0$ : Der OUT-NO repräsentierende Balken wird angezeigt.  
 Wenn  $F\ 6\ 6\ 9 = 1$ : Der OUT-NO repräsentierende Balken wird nicht angezeigt.
- Anmerkung 6: Die Beträge von verbrauchter und abgegebener elektrischer Leistung auf Null zurückgesetzt, wenn Sie diese Taste **ENT** 3 Sekunden lang oder länger gedrückt halten oder wenn die einer der digitalen Eingangsklemmen mit der Funktion CKWH (Funktion: 51) belegt ist.
- Anmerkung 7: Aufzeichnungen vergangener Störungen werden in der folgenden Reihenfolge angezeigt:  $1$  (letzte gespeicherte Störung)  $\Rightarrow 2$ ,  $\Rightarrow 3$ ,  $\Rightarrow 4$  (älteste gespeicherte Störung). Wenn keine Störung in der Vergangenheit aufgetreten ist, erscheint die Meldung "n E r r". Gespeicherte Betriebsdaten zum Zeitpunkt vorheriger Störungen können angezeigt werden indem die Taste **ENT** gedrückt wird, wenn in der Monitorebene einer der Fehlerspeicher  $\Rightarrow 1$ ,  $\Rightarrow 2$ ,  $\Rightarrow 3$  oder  $\Rightarrow 4$  angezeigt wird.
- Anmerkung 8: Wartungs-Intervall-Alarmmeldungen werden basierend auf den Werten der jährlichen Durchschnitts-Umgebungstemperatur, der gesamt-Betriebszeit des Umrichters und des Ausgangsstrom (Lastfaktor) berechnet. Siehe auch Parameter  $F\ 6\ 3\ 4$ . Betrachten Sie diesen Alarm nur als Hinweis, da er auf einer groben Annäherung basiert.
- Anmerkung 9: Die gesamt-Betriebszeit wird nur hochgezählt, wenn der Motor läuft.
- Anmerkung 10: Aufgrund von begrenzter Rechenkapazität werden die tatsächlichen Spitzenwerte beim Auftreten einer Störung nicht immer aufgezeichnet und angezeigt, wenn ein unzulässiger Betriebszustand sehr schnell eine Störung hervorruft.
- Anmerkung 11: Wenn bisher noch keine Störung aufgetreten ist wird n E r r als Fehlermeldung angezeigt.
- ☆ Unter den in der Monitorebene angezeigten Betriebsdaten sind die Referenzwerte der in Prozent angegebenen Betriebsdaten im Folgenden aufgeführt.
- Ausgangsstrom: Der am Ausgang gemessene Strom wird angezeigt. Der Referenzwert (100% Wert) ist der Nennausgangsstrom, der auf dem Typenschild angezeigt wird. Er entspricht dem Nennstrom bei einer PWM-Trägerfrequenz ( $F\ 3\ 0\ 0$ ) von 4kHz oder weniger. Die Einheit kann mit dem Parameter  $F\ 7\ 0\ 1$  auf A (Ampere) umgeschaltet werden.

- **Eingangsspannung:** Die angezeigte Spannung ist die Spannung, die durch Umrechnen der im Gleichstrom-Zwischenkreis gemessenen Spannung in eine AC-Effektivwert-Spannung erhalten wird. Der Referenzwert (100% Wert) ist 200 Volt für 240V-Modelle, 400 Volt für 500V-Modelle oder 575 Volt für 600V-Modelle. Die Einheit kann mit dem Parameter  $F \rightarrow U$  auf V (Volt) umgeschaltet werden.
- **Drehmoment:** Das im Antriebsmotor erzeugte Drehmoment wird angezeigt. Der Referenzwert (100% Wert) ist das Nenn-Drehmoment des Motors.
- **Drehmoment-Wirkstrom:** Der Strom, der erforderlich ist, um Drehmoment zu erzeugen, wird aus dem Laststrom mittels Vektoroperationen berechnet. Der so berechnete Wert wird angezeigt. Der Referenzwert (100% Wert) entspricht 100% Ausgangsstrom.
- **Lastfaktor des Umrichters:** Je nach Einstellung der PWM-Trägerfrequenz ( $F \rightarrow \omega$ ) Einstellung kann der zulässige Ausgangsstrom kleiner werden als der auf dem Typenschild angegebene Nennausgangsstrom. Der zulässige Ausgangsstrom (in Abhängigkeit von der PWM-Trägerfrequenz) wird als Referenzwert (100%) zur Anzeige der Umrichterlast verwendet. Bei Überschreitung dieses Referenzwertes wird nach einer festgelegten Zeit die Fehlermeldung ( $\rightarrow L$ ) ausgegeben und der Umrichter schaltet auf Störung.
- **Bremswiderstand-Auslastung:** Der Lastfaktor des Bremswiderstands wird intern berechnet. Eine Überlast-Störung (Fehlermeldung  $\rightarrow L$ ) tritt auf, wenn 100% erreicht werden.

## 6. Einhaltung von Normen

### 6.1 Anmerkungen zur Einhaltung der CE-Direktive

In Europa schreiben die EMV-Richtlinie und die Niederspannungsrichtlinie (in den Jahren 1996 bzw. 1997 in Kraft getreten) zwingend vor, dass die CE-Kennzeichnung auf jedem in Frage kommenden Produkt angebracht wird um zu zeigen daß die Richtlinien eingehalten wurden. Frequenzumrichter werden jedoch nicht alleinstehend betrieben sondern sind dafür gedacht in einem Schaltschrank installiert und in Verbindung mit anderen Geräten oder Steuerungssystemen betrieben zu werden. Deshalb ist davon auszugehen, dass sie nicht der EMV-Richtlinie unterliegen. Die CE-Kennzeichnung muß aber auf Frequenzumrichtern angebracht werden da diese der Niederspannungs-Direktive unterliegen.

Die CE-Kennzeichnung muß auf allen Geräten und Systemen mit eingebauten Frequenzumrichtern angebracht werden da diese Geräte und Systeme den oben genannten Richtlinien unterliegen. Es liegt in der Verantwortung der Hersteller solcher Geräte und Systeme jedes Gerät oder System mit der CE-Kennzeichnung zu versehen. Wenn es sich um "Endprodukte" handelt können auch diese den entsprechenden Gerätesicherheitsrichtlinien unterliegen. Es liegt in der Verantwortung der Hersteller solcher Endprodukte, jedes Gerät mit der CE-Kennzeichnung zu versehen.

Repräsentative Modelle wurden ausführlich getestet, um die Erfüllung der EMV-Richtlinie zu prüfen. Allgemeingültige Angaben sind jedoch nicht möglich, weil es von der Art der Aufstellung und des Anschlusses abhängt, ob die EMV-Richtlinien erfüllen werden. Die Beurteilung hinsichtlich der EMV-Richtlinie ist je nach Aufbau des Bedienfelds mit eingebautem(n) Frequenzumrichter(n) in Beziehung zu anderen eingebauten elektrischen Komponenten, der Verdrahtung, der Anordnung usw. zu treffen. Deshalb bitten wir Sie selbst zu prüfen ob Ihre Maschine oder Ihr System mit der EMV-Richtlinie konform ist.

Erforderliche Maßnahmen zur Erfüllung der EMV-Richtlinie und der Niederspannungsrichtlinie finden Sie in der Vollversion der englischen Anleitung (E6581158) oder in der bei Ihrem Händler erhältlichen ausführlichen Betriebsanleitung.

### 6.2 Einhaltung von UL-Standard und CSA-Standard

Die dem UL-Standard und CSA-Standard entsprechenden VF-S11-Modelle tragen die UL-/CSA-Kennzeichnung auf dem Typenschild.

## 7. Liste der Parameter und Betriebsdaten

Für eine genauere Beschreibung der Funktionen der einzelnen Parameter lesen Sie die englische Betriebsanleitung (E6581158) oder die bei Ihrem Händler erhältliche ausführliche Betriebsanleitung.

### 7.1 Benutzerparameter

Bezeichnung	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
<i>FL</i>	Betriebsfrequenz bei Start vom Bedienfeld	Hz	0,1/0,01	<i>L L - U L</i>	0,0		3.2

### 7.2 Basis-Parameter

#### • Vier Makrofunktionen

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
<i>RUH</i>	-	Historie	-	-	Zeigt in umgekehrter Reihenfolge Parameter in Fünfergruppen an, deren Einstellungen geändert wurden. * (Editierfunktion möglich)	-		4.1.4
<i>RU1</i>	0000	Automatische Einstellung der Hoch- und Runterlaufzeiten	-	-	0: Deaktiviert (manuell) 1: Automatisch 2: Automatisch (nur für Hochlauf)	0		5.1.1
<i>RU2</i>	0001	Automatische Drehmomentanhebung	-	-	0: Deaktiviert 1: Automatische Drehmomentanhebung + Autotuning 2: Vektorkontrolle + Autotuning 3: Energieeinsparen + Autotuning	0		5.2
<i>RU4</i>	0040	Makrofunktion für Parameter-Einstellung	-	-	0: Deaktiviert 1: Freilauf-Stopp 2: Dreileiterbetrieb 3: Externer Eingang mit schneller/langsamer Signalen ("Motorpoti") 4: 4-20 mA-Stromeingangsbetrieb	0		5.3



## • Basis-Parameter

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581162
$\mathcal{E} \mathcal{N} \mathcal{G} \mathcal{d}$	0003	Befehlsmodus-Wahl	-	-	0: Klemmenleiste 1: Bedienfeld	1		5,4 7,2
$\mathcal{F} \mathcal{N} \mathcal{G} \mathcal{d}$	0004	Frequenzvorgabe	-	-	0: integriertes Potentiometer 1: VIA 2: VIB 3: Bedienfeldtasten 4: Serielle Kommunikation 5: externes schneller/langsamer Signal ("Motorpoti") 6: VIA+VIB Addition	0		5,4 6,5,1 7,1
$\mathcal{F} \mathcal{N} \mathcal{S} \mathcal{L}$	0005	Ausgabegröße der analogen Ausgangsklemme FM	-	-	0: Ausgangsfrequenz 1: Ausgangsstrom 2: Frequenzvorgabe 3: DC Spannung 4: Ausgangsspannung-Sollwert 5: Eingangsleistung 6: Ausgangsleistung 7: Drehmoment 8: Drehmoment-Wirkstrom 9: Lastfaktor des Motors 10: Lastfaktor des Umrichters 11: Auslastung des Bremswiderstands 12: Frequenzsollwert (nach PID) 13: VIA Eingangswert 14: VIB Eingangswert 15: Festwert 1 (Ausgangsstrom: 100%) 16: Festwert 2 (Ausgangsstrom: 50%) 17: Festwert 3 18: Serielle Kommunikationsdaten 19: Für Einstellungen ( $\mathcal{F} \mathcal{N}$ Einstellwert wird angezeigt.)	0		5,5
$\mathcal{F} \mathcal{N}$	0006	Neigung/Multiplikator für d. analogen Ausgang	-	-	Der Einstellwert wird nicht angezeigt! Abgleich/Verschiebung $\mathcal{F} \mathcal{E} \mathcal{G} \mathcal{Z}$	-		5,5
$\mathcal{E} \mathcal{Y} \mathcal{P}$	0007	Rücksetzen auf Grundeinstellung	-	-	0: - 1: 50Hz Grundeinstellung 2: 60Hz Grundeinstellung 3: kompletter Reset 4: Fehlerspeicher löschen 5: Betriebsstundenzähler löschen 6: Initialisierung der Typeninformation 7: Speichern der benutzerdeingestellten Parameter 8: Aufruf der benutzerdeingestellten Parameter 9: Lüfterbetriebszeit löschen	0		4,2,6 4,2,7 5,6
$\mathcal{F} \mathcal{r}$	0008	Wahl Vorwärts-/Rückwärtslauf (Bedienfeld)	-	-	0: Vorwärtslauf 1: Rückwärtslauf 2: Vorwärtslauf (V/R-Umschaltung am Bedienfeld möglich) 3: Rückwärtslauf (V/R-Umschaltung am Bedienfeld möglich)	0		5,7
$\mathcal{H} \mathcal{C} \mathcal{L}$	0009	Hochlaufzeit 1	s	0,1/0,1	0,0-3200	10,0		5,1,2
$\mathcal{d} \mathcal{E} \mathcal{L}$	0010	Runterlaufzeit 1	s	0,1/0,1	0,0-3200	10,0		5,1,2
$\mathcal{F} \mathcal{H}$	0011	Maximalfrequenz	Hz	0,1/0,0,1	30,0-500,0	80,0		5,8
$\mathcal{U} \mathcal{L}$	0012	Obere Grenzfrequenz	Hz	0,1/0,0,1	0,5- $\mathcal{F} \mathcal{H}$	50,0 (WP) 60,0 (WN, AN)		5,9

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich				Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158																											
L L	0013	Untere Grenzfrequenz	Hz	0,1/0,01	0,0- 0,1				0,0		5.9																											
u L	0014	Eckfrequenz 1	Hz	0,1/0,01	25-500,0				50,0 (WP) 60,0 (WN, AN)		5.10																											
u L u	0409	Spannung bei Eckfrequenz 1	V	1/0,1	50-330 (240V Klasse) 50-660 (500/600V Klasse)				*3		5.10 6.13.6																											
P L	0015	U/f Kennlinien-Wahl	-	-	0: U/f konstant 1: Variables Drehmoment 2: Automatische Drehmoment-Anhebung 3: Vektorregelung 4: Energieeinsparen 5: Dynamisches Energieeinsparen (für Lüfter und Pumpen) 6: PM Motorsteuerung				2		5.11																											
u b	0016	Manuelle Drehmoment-Anhebung 1	%	0,1/0,1	0,0-30,0				*1		5.12																											
t H r	0600	Elektronischer Motorschutz 1	% (A)	1/1	10-100				100		5.13 6.19.1																											
Q L n	0017	Art des Elektronischen Motorschutzes *2	-	-	<table><tr><td>Einstellung</td><td></td><td>Motor-Überlast-Schutz</td><td>Soft-Stall-Regelung</td></tr><tr><td>0</td><td rowspan="4">Standard-Motor</td><td><input type="radio"/></td><td><input type="checkbox"/></td></tr><tr><td>1</td><td><input type="radio"/></td><td><input type="checkbox"/></td></tr><tr><td>2</td><td><input type="checkbox"/></td><td><input type="checkbox"/></td></tr><tr><td>3</td><td><input type="checkbox"/></td><td><input type="checkbox"/></td></tr><tr><td>4</td><td rowspan="4">VF-Motor (fremdbelüftet)</td><td><input type="radio"/></td><td><input type="checkbox"/></td></tr><tr><td>5</td><td><input type="radio"/></td><td><input type="checkbox"/></td></tr><tr><td>6</td><td><input type="checkbox"/></td><td><input type="checkbox"/></td></tr><tr><td>7</td><td><input type="checkbox"/></td><td><input type="radio"/></td></tr></table>	Einstellung		Motor-Überlast-Schutz	Soft-Stall-Regelung	0	Standard-Motor	<input type="radio"/>	<input type="checkbox"/>	1	<input type="radio"/>	<input type="checkbox"/>	2	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	3	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	4	VF-Motor (fremdbelüftet)	<input type="radio"/>	<input type="checkbox"/>	5	<input type="radio"/>	<input type="checkbox"/>	6	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	7	<input type="checkbox"/>	<input type="radio"/>	Q L n	0017	Art des Elektronischen Motorschutzes *2
Einstellung		Motor-Überlast-Schutz	Soft-Stall-Regelung																																			
0	Standard-Motor	<input type="radio"/>	<input type="checkbox"/>																																			
1		<input type="radio"/>	<input type="checkbox"/>																																			
2		<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>																																			
3		<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>																																			
4	VF-Motor (fremdbelüftet)	<input type="radio"/>	<input type="checkbox"/>																																			
5		<input type="radio"/>	<input type="checkbox"/>																																			
6		<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>																																			
7		<input type="checkbox"/>	<input type="radio"/>																																			
S r 1	0018	Festfrequenz 1	Hz	0,1/0,01	L L -U L				0,0		5.14																											
S r 2	0019	Festfrequenz 2	Hz	0,1/0,01	L L -U L				0,0																													
S r 3	0020	Festfrequenz 3	Hz	0,1/0,01	L L -U L				0,0																													
S r 4	0021	Festfrequenz 4	Hz	0,1/0,01	L L -U L				0,0																													
S r 5	0022	Festfrequenz 5	Hz	0,1/0,01	L L -U L				0,0																													
S r 6	0023	Festfrequenz 6	Hz	0,1/0,01	L L -U L				0,0																													
S r 7	0024	Festfrequenz 7	Hz	0,1/0,01	L L -U L				0,0																													
F - -	-	Erweiterte Parameter	-	-	-	-	-	-	-	-	4.1.2																											
G r u	-	Automatische Bearbeitungsfunktion der von den Grundeinstellungen abweichenden Parameter	-	-	-	-	-	-	-	-	4.1.3																											

\*1 : Die Werkseinstellungen sind je nach Modell/Nennleistung unterschiedlich. Siehe Tabelle auf Seite 53.

\*2 : ○ : aktiv, × : inaktiv

\*3 : 230 (240V Klasse), 460 (500V Klasse), 575V (600V Klasse)

## 7.3 Erweiterte Parameter

### • Klemmenparameter 1

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581168
F 100	0100	Frequenzschwelle erreicht	Hz	0,1/0,1	0,0- <i>FH</i>	0,0		6.1.1
F 101	0101	Frequenzschwelle	Hz	0,1/0,1	0,0- <i>FH</i>	0,0		6.1.3
F 102	0102	Halbe Frequenzbandbreite um Frequenzschwelle	Hz	0,1/0,1	0,0- <i>FH</i>	2,5		6.1.2
F 105	0105	Prioritätswahl (gleichzeitig F-CC und R-CC geschaltet)	-	-	0: Rückwärts 1: Verlangsamung Stopp	1		6.2.1
F 108	0108	ständig aktive Funktion 1	-	-	0-65 (Keine Funktion)	0		6.3.1
F 109	0109	Analog-/Digitaleingang (VIA/VIB-Klemme)	-	-	0: VIA – analog VIB – analog 1: VIA – analog VIB – digital (negative Logik) 2: VIA – analog VIB – digital (positive Logik) 3: VIA – digital (negative Logik) VIB – digital (negative Logik) 4: VIA – digital (positive Logik) VIB – digital (positive Logik)	0		6.2.2
F 110	0110	ständig aktive Funktion 2	-	-	0-65 (ST)	1		6.3.1
F 111	0111	Eingangsklemme 1 (F)	-	-	0-65 (F)	2		6.3.2
F 112	0112	Eingangsklemme 2 (R)	-	-	0-65 (R)	3		
F 113	0113	Eingangsklemme 3 (RES)	-	-	0-65 (RES)	10		
F 114	0114	Eingangsklemme 4 (S1)	-	-	0-65 (SS1)	6		
F 115	0115	Eingangsklemme 5 (S2)	-	-	0-65 (SS2)	7		
F 116	0116	Eingangsklemme 6 (S3)	-	-	0-65 (SS3)	8		
F 117	0117	Eingangsklemme 7 (VIB)	-	-	5-17 (SS4)	9		
F 118	0118	Eingangsklemme 8 (VIA)	-	-	5-17 (AD2)	5		6.3.3
F 130	0130	Ausgangsklemme 1A (RY-RC)	-	-	0-255 (LOW)	4		
F 131	0131	Ausgangsklemme 2A (OUT-NO)	-	-	0-255 (RCH)	6		
F 132	0132	Ausgangsklemme 3 (FL)	-	-	0-255 (FL)	10		
F 137	0137	Ausgangsklemme 1B (RY-RC)	-	-	0-255 (ständig EIN)	255		6.3.4
F 138	0138	Ausgangsklemme 2B (OUT-NO)	-	-	0-255 (ständig EIN)	255		

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581162
F 139	0139	Logische Verknüpfung der Ausgangsklemmen (RY-RC, OUT-NO)	-	-	0: F 130 und F 131 F 131 und F 138 1: F 130 oder F 131 F 131 und F 138 2: F 130 und F 131 F 131 oder F 138 3: F 130 oder F 131 F 131 oder F 138	0		6.3.4
F 167	0167	Frequenzsollwert-Überschreitungs-grenze	Hz	0,1/0,01	0,0-FH	2,5		6.3.5
F 170	0170	Eckfrequenz 2	Hz	0,1/0,01	25,0-500,0	50,0 (WP) 60,0 (WN, AN)		6.4.1
F 171	0171	Spannung bei Eckfrequenz 2	V	1/0,1	50-330 (240V Klasse) 50-660 (500/600V Klasse)	*3		
F 172	0172	Manuelle Drehmoment-Anhebung 2	%	0,1/0,1	0,0-30,0	*1		
F 173	0173	Elektronischer Motorschutz 2	% (A)	1/1	10-100	100		5.13 6.4.1
F 185	0185	Soft-Stall Schwellwert 2	% (A)	1/1	10-199, 200 (deaktiviert)	150		6.4.1 6.19.2

\*1 : Die Werkseinstellungen sind je nach Modell/Nennleistung unterschiedlich. Siehe Tabelle auf Seite 53.

\*3 : 230 (240V Klasse), 460 (500V Klasse), 575 (600V Klasse)

### • Frequenz-Parameter

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581162
F 200	0200	Umschaltung der Frequenzvorgabe	-	-	0: F 201 (Umschaltung auf F 201 durch Klemmensteuerung) 1: F 201 (Umschaltung auf F 201 bei Annäherung auf 1,0Hz an die festgelegte Frequenz)	0		6.5.1 7.1
F 201	0201	VIA Referenzwert 1	%	1/1	0-100	0		6.5.2
F 202	0202	VIA Referenzfrequenz 1	Hz	0,1/0,01	0,0-500,0	0,0		
F 203	0203	VIA Referenzwert 2	%	1/1	0-100	100		
F 204	0204	VIA Referenzfrequenz 2	Hz	0,1/0,01	0,0-500,0	50,0 (WP) 60,0 (WN, AN)		
F 207	0207	Frequenzvorgabe 2	-	-	0: integriertes Potentiometer 1: VIA 2: VIB 3: Bedienfeldtasten 4: Serielle Kommunikation 5: externes schneller/langsamer Signal ("Motorpoti") 6: VIA+VIB Addition	1		6.3.5 6.5.1 7.1
F 210	0210	VIB Referenzwert 1	%	1/1	0-100	0		6.5.2
F 211	0211	VIB Referenzfrequenz 1	Hz	0,1/0,01	0,0-500,0	0,0		
F 212	0212	VIB Referenzwert 2	%	1/1	0-100	100		
F 213	0213	VIB Referenzfrequenz 2	Hz	0,1/0,01	0,0-500,0	50,0 (WP) 60,0 (WN, AN)		

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
F 2 1 3	0213	VIB Referenzfrequenz 2	Hz	0,1/0,01	0,0-500,0	50,0 (WP) 60,0 (WN, AN)		6.5.2
F 2 4 1	0241	Niedrigste umgesetzte Frequenzvorgabe	Hz	0,1/0,01	0,0-F H	0,0		6.6.2
F 2 4 2	0242	Halbe Hysteresebreite. Hochlauf beginnt mit F 2 4 1 + F 2 4 2 Runterlauf endet F 2 4 1 - F 2 4 2	Hz	0,1/0,01	0,0-F H	0,0		6.6.2
F 2 5 0	0250	Einsatzfrequenz der Gleichstrombremsung	Hz	0,1/0,01	0,0-F H	0,0		6.7.1
F 2 5 1	0251	Brems-Gleichstromstärke	%(A)	1/1	0-100	50		
F 2 5 2	0252	Dauer der Gleichstrombremsung	s	0,1/0,1	0,0-20,0	1,0		
F 2 5 4	0254	Antriebswellen-Fixierung (halber Bremsgleichstrom	-	-	0: Deaktiviert 1: Aktiviert (nach DC-Bremsung)	0		6.7.2
F 2 5 6	0256	Zeitlimit für Betrieb im unteren Frequenzbereich	s	0,1/0,1	0: Deaktiviert 0,1-600,0	0,0		6.8
F 2 6 0	0260	Frequenz für Bedienfeld-Einrichtbetrieb	Hz	0,1/0,01	F 2 4 0 -20,0	5,0		6.9
F 2 6 1	0261	Art des Runterlaufs f. Bedienfeld-Einrichtbetrieb	-	-	0: geführter Runterlauf 1: Freilauf-Stopp 2: DC-Bremse	0		
F 2 6 2	0262	Bedienfeld-Einrichtbetrieb	-	-	0: Deaktiviert 1: Aktiviert	0		
F 2 6 4	0264	Reaktionszeit für externes schneller-Signal („Motorpoti“)	s	0,1/0,1	0,0-10,0	0,1		6.5.2
F 2 6 5	0265	Frequenzschrittweite für externes schneller-Signal („Motorpoti“)	Hz	0,1/0,01	0,0-F H	0,1		
F 2 6 6	0266	Reaktionszeit für externes langsamer-Signal („Motorpoti“)	s	0,1/0,1	0,0-10,0	0,1		
F 2 6 7	0267	Frequenzschrittweite für externes langsamer-Signal („Motorpoti“)	Hz	0,1/0,01	0,0-F H	0,1		
F 2 6 8	0268	Startfrequenz für Betr. m. schneller/langsamer-Signalen („Motorpoti“)	Hz	0,1/0,01	L L - U L	0,0		
F 2 6 9	0269	Speichern der Startfrequenz F 2 6 8	-	-	0: Nicht geändert 1: Speichern der F 2 6 8 Änderung bei Netz aus	1		
F 2 7 0	0270	Sprung-Frequenz 1	Hz	0,1/0,01	0,0-F H	0,0		6.10
F 2 7 1	0271	Sprung-Breite 1	Hz	0,1/0,01	0,0-30,0	0,0		
F 2 7 2	0272	Sprung-Frequenz 2	Hz	0,1/0,01	0,0-F H	0,0		

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581162
F273	0273	Sprung-Breite 2	Hz	0,1/0,01	0,0-30,0	0,0		6.10
F274	0274	Sprung-Frequenz 3	Hz	0,1/0,01	0,0-FH	0,0		
F275	0275	Sprung-Breite 3	Hz	0,1/0,01	0,0-30,0	0,0		5.14
F287	0287	Festfrequenz 8	Hz	0,1/0,01	LL-UL	0,0		
F288	0288	Festfrequenz 9	Hz	0,1/0,01	LL-UL	0,0		
F289	0289	Festfrequenz 10	Hz	0,1/0,01	LL-UL	0,0		
F290	0290	Festfrequenz 11	Hz	0,1/0,01	LL-UL	0,0		
F291	0291	Festfrequenz 12	Hz	0,1/0,01	LL-UL	0,0		
F292	0292	Festfrequenz 13	Hz	0,1/0,01	LL-UL	0,0		
F293	0293	Festfrequenz 14	Hz	0,1/0,01	LL-UL	0,0		
F294	0294	Festfrequenz 15 (für Brandbetrieb durch Klemmenbefehl 53 FIRE)	Hz	0,1/0,01	LL-UL	0,0		5.14 6.11.2

• Parameter für spezielle Betriebsarten

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581162
F300	0300	PWM-Trägerfrequenz	kHz	0,1/0,1	2,0 - 16,0	12,0		6.12
F301	0301	Motor-Fangfunktion	-	-	0: Deaktiviert 1: Bei kurzzeitigen Netzausfällen 2: Bei kurzzeitigem Ausfall der Reglerfreigabe an Klemme ST 3: Kombination aus 1 und 2 4: Beim Starten	0		6.13.1
F302	0302	Verhalten bei Netzspannungsausfällen	-	-	0: Deaktiviert 1: Aufrechterhaltung des Betriebs durch generatorische Motorleistung 2: Geführter Runterlauf	0		6.13.2
F303	0303	Anzahl der Wiederholungen nach Fehler	Anzahl	1/1	0: Deaktiviert 1-10	0		6.13.3
F304	0304	Dynamisches Bremsen mit Bremswiderstand	-	-	0: Deaktiviert 1: Aktiviert (mit Überlastungsschutz des Bremswiderstands)	0		6.13.4
F305	0305	Spannungsregelung bei Runterlauf „SoftStall“ (autom. Verlängerung der Runterlaufzeit durch Spannungsbegrenzung oder Verkürzung durch Übererregung)	-	-	0: Aktiviert (verlängerter Runterlauf) 1: Regelung deaktiviert 2: Aktiviert (Schneller Runterlauf durch Übererregung in Abhängigkeit von F626) 3: Aktiviert (Dynamisch-schneller Runterlauf durch Übererregung unabhängig von F626)	2		6.13.5
F307	0307	Netzspannungskompensation (Begrenzung der Ausgangsspannung)	-	-	0: Keine Korrektur d. Netzspannung, Ausgangsspannung begrenzt 1: Korrektur der Netzspannung, Ausgangsspannung begrenzt 2: Keine Korrektur d. Netzspannung, Ausgangsspannung unbegrenzt 3: Korrektur der Netzspannung, Ausgangsspannung unbegrenzt	2 (WP, WN) 3 (AN)		6.13.6

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werkseinstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
F 3 0 8	0308	Wert des Bremswiderstands	Ω	0,1/0,1	1,0-1000	*1		6.13.4
F 3 0 9	0309	Belastbarkeit des Bremswiderstands	kW	0,01/0,01	0,01-30,00	*1		6.13.4
F 3 1 1	0311	Sperrung einer Drehrichtung	-	-	0: Vorwärts-/Rückwärtslauf erlaubt 1: Rückwärtslauf gesperrt 2: Vorwärtslauf gesperrt	0		6.13.7
F 3 1 2	0312	Variation der Trägerfrequenz	-	-	0: Deaktiviert 1: Automatische Variation	0		6.12
F 3 1 6	0316	Automatische Reduktion der Trägerfrequenz	-	-	0: Trägerfrequenz wird nicht automatisch reduziert 1: Trägerfrequenz wird automatisch reduziert 2: Trägerfrequenz wird nicht automatisch reduziert Unterstützung für 500/600V-Modelle 3: Trägerfrequenz wird nicht automatisch reduziert Unterstützung für 500/600V-Modelle	1		6.12
F 3 2 0	0320	Verstärkungsfaktor für automatische Drehzahlensenkung („Drooping“)	%	1/1	0-100	0		6.14
F 3 2 3	0323	Drehmomentbereich ohne automatische Drehzahlensenkung	%	1/1	0-100	10		6.14
F 3 4 2	0342	Ansteuerung einer externen mechanischen Bremse	-	-	0: Deaktiviert 1: Aktiviert(Vorwärtslauf) 2: Aktiviert(Rückwärtslauf) 3: Aktiviert (jeweilige Drehrichtung)	0		6.15
F 3 4 3	0343	Frequenz zum Lösen der Bremse	Hz	0,1/0,01	F 2 4 0-20,0	3,0		
F 3 4 4	0344	Dauer während der mit F 3 4 3 gefahren wird	s	0,01/0,01	0,00-2,50	0,05		
F 3 4 5	0345	Frequenz zum Anziehen der Bremse	Hz	0,1/0,01	F 2 4 0-20,0	3,0		
F 3 4 6	0346	Dauer während der mit F 3 4 5 gefahren wird	s	0,01/0,01	0,00-2,50	0,10		
F 3 5 9	0359	PID Steuerung Reaktionszeit	s	1/1	0-2400	0		6.16
F 3 6 0	0360	PID Steuerung	-	-	0: Deaktiviert, 1: Aktiviert	0		
F 3 6 2	0362	P-Anteil	-	0,01/0,01	0,01-100,0	0,30		
F 3 6 3	0363	I-Anteil	-	0,01/0,01	0,01-100,0	0,20		
F 3 6 6	0366	D-Anteil	-	0,01/0,01	0,00-2,5	0,00		6.16

\*1 : Die Werkseinstellungen sind je nach Modell/Nennleistung unterschiedlich. Siehe Tabelle auf Seite 53.

### • Motorparameter 1

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/serielle Komm.	Einstellbereich	Werkseinstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
F 4 0 0	0400	Autotuning der Motordaten	-	-	0: Autotuning deaktiviert oder beendet 1: Übernahme von F 4 0 2 (kehrt selbsttätig auf 0 zurück) 2: Automatische Abstimmung aktiviert (kehrt auf 0 zurück)	0		5.11 6.17.1
F 4 0 1	0401	Schlupfkompen-sation für die Vektorregelung	%	1/1	0-150	50		
F 4 0 2	0402	Automatische Drehmomentanhebung ( $P_L = P^2$ )	%	0,1/0,1	0,0-30,0	*1		
F 4 1 5	0415	Motor-Nennstrom	A	0,1/0,1	0,1-100,0	*1		
F 4 1 6	0416	Motor-Leerlaufstrom	%	1/1	10-90	*1		
F 4 1 7	0417	Motor-Nenn-drehzahl	min-1	1/1	100-32000	1410(WP) 1710 (WN, AN)		
F 4 1 8	0418	Ansprechverhalten Drehzahlregelung	-	1/1	1-150	40		
F 4 1 9	0419	Überschwingen d. Drehzahlregelung	-	1/1	1-100	20		

\*1 : Die Werkseinstellungen sind je nach Modell/Nennleistung unterschiedlich. Siehe Tabelle auf Seite 53.

### • Klemmenparameter 2

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/serielle Komm.	Einstellbereich	Werkseinstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
F 4 7 0	0470	VIA Abgleich/Verschiebung	-	-	-	-		6.5.4
F 4 7 1	0471	VIA Neigung/Multiplikator	-	-	-	-		
F 4 7 2	0472	VIB Abgleich/Verschiebung	-	-	-	-		
F 4 7 3	0473	VIB Neigung/Multiplikator	-	-	-	-		

### • Motorparameter 2

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/serielle Komm.	Einstellbereich	Werkseinstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
F 4 8 0	0480	Erregerstrom-koeffizient	%	1/1	100-130	100		5.11 6.17.2
F 4 8 5	0485	Blockierschutz-(Soft-Stall)-Koeffizient 1 für den Feldschwächungsbereich	-	1/1	10-250	100		
F 4 9 2	0492	Blockierschutz-(Soft-Stall)-Koeffizient 2 für den Feldschwächungsbereich	-	1/1	50-150	100		
F 4 9 4	0494	Motoranpassungs-Koeffizient	-	1/1	0-200	*1		
F 4 9 5	0495	Koeffizient für die Maximalspannung	%	1/1	90-110	104		
F 4 9 6	0496	Koeffizient für die Wellenform-Umschaltung	kHz	0,1/0,01	0,1-14,0	0,2		

\*1 : Die Werkseinstellungen sind je nach Modell/Nennleistung unterschiedlich. Siehe Tabelle auf Seite 54.



### • Hochlauf-/Runterlauf-Parameter

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581168
F500	0500	Hochlaufzeit 2	s	0,1/0,1	0,0-3200	10,0		6.18
F501	0501	Runterlaufzeit 2	s	0,1/0,1	0,0-3200	10,0		
F502	0502	Hoch-/Runterlauf - Rampenform 1	-	-	0: Linear 1: S-Form Art 1	0		
F503	0503	Hoch-/Runterlauf - Rampenform 2	-	-	2: S-Form Art 2 (C-Form)	0		
F504	0504	Wahl der Hoch-/Runterlauf- Rampenform	-	-	1: Hoch-/Runterlauf 1 2: Hoch-/Runterlauf 2 3: Hoch-/Runterlauf 3	1		
F505	0505	Umschalt-Frequenz zwischen Hoch-/Runterlauf 1 und 2	Hz	0,1/0,01	0,0- $\frac{U_L}{L}$	0,0		6.18
F506	0506	S-Form Roll-On Zeitfaktor ( $\times R_{LC}$ )	%	1/1	0-50	10		
F507	0507	S-Form Roll-Off Zeitfaktor ( $\times R_{LO}$ )	%	1/1	0-50	10		
F510	0510	Hochlaufzeit 3	s	0,1/0,1	0,0-3200	10,0		
F511	0511	Runterlaufzeit 3	s	0,1/0,1	0,0-3200	10,0		
F512	0512	Hoch-/Runterlauf - Rampenform 3	-	-	0: Linear 1: S-Muster 1 2: S-Muster 2	0		6.18
F513	0513	Umschalt-Frequenz zwischen Hoch-/Runterlauf 2 und 3	Hz	0,1/0,01	0,0- $\frac{U_L}{L}$	0,0		

### • Schutzparameter

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581168
F601	0601	Blockierschutz ("Soft-Stall") 1	% (A)	1/1	10-199, 200 (deaktiviert)	150		6.19.2
F602	0602	Verhalten nach Störung und Ausschalten	-	-	0: Reset nach Ausschalten 1: Beibehalten nach Ausschalten	0		6.19.3
F603	0603	Runterlauf bei Not-Aus	-	-	0: Freilauf-Stopp 1: geführter Runterlauf 2: DC-Notbremse	0		6.19.4
F604	0604	Dauer der Gleichstrom-Not-Bremse	s	0,1/0,1	0,0-20,0	1,0		6.19.4
F605	0605	Erkennung von Phasenfehlern am Ausgang	-	-	0: Deaktiviert 1: Einmalig beim Hochlauf nach dem Einschalten der Netzspannung 2: Beim Hochlauf (jedes Mal) 3: Während des Betriebs 4: Beim Hochlauf und während des Betriebs 5: Erkennung von Ausschalten auf der Ausgangsseite	0		6.19.5
F607	0607	Zeitgrenze für Motor 150%-Überlast-	s	1/1	10-2400	300		6.19.1

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werkseinstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581162
F 6 0 8	0608	Erkennung von netzseitigen Phasenfehlern	-	-	0: Deaktiviert, 1: Aktiviert	1		6.19.6
F 6 0 9	0609	Hysteres für Erkennung von Unterstrom	%	1/1	1-20	10		6.19.7
F 6 1 0	0610	Störung oder Alarm bei Unterstrom	-	-	0: Nur Alarm 1: Störung	0		
F 6 1 1	0611	Schwellwert für Unterstrom	% (A)	1/1	0-100	0		
F 6 1 2	0612	Reaktionszeit bei Unterstrom	s	1/1	0-255	0		
F 6 1 3	0613	Erkennung von ausgangsseitigem Kurzschluss beim Hochlauf	-	-	0: Jedes Mal (normale Testpulse) 1: Beim Hochlauf (nur einmal nach dem Einschalten, normale Testpulse) 2: Jedes Mal (Kurze Impulse) 3: Beim Starten (nur einmal nach dem Einschalten, Kurze Impulse)	0		6.19.8
F 6 1 5	0615	Störung oder Alarm bei Überdrehmoment	-	-	0: Nur Alarm 1: Störung	0		6.19.9
F 6 1 6	0616	Schwellwert für Überdrehmoment	%	1/1	0-250	150		
F 6 1 8	0618	Reaktionszeit bei Überdrehmoment	s	0,1/0,1	0,0-10,0	0,5		
F 6 1 9	0619	Hysteres für Erkennung von Überdrehmoment	%	1/1	0-100	10		6.19.9
F 6 2 1	0621	Alarm bei Erreichen von Betriebsstunden	100 Zeit	0,1/0,1 (=10 Stunden)	0,0-999,9	610		6.19.10
F 6 2 6	0626	Ansprechschwelle für Blockierschutz („Soft-Stall“) bei Überspannung	%	1/1	100-150	*1		6.13.5
F 6 2 7	0627	Störung oder Alarm bei Unterspannung	-	-	0: Nur Alarm (bei Unterschreitung von 60% der Nennspannung) 1: Störung (bei Unterschreitung von 60% der Nennspannung) 2: Nur Alarm (bei Unterschreitung von 50% der Nennspannung, Gleichstrom-Drossel erforderlich)	0		6.19.12
F 6 3 3	0633	Untergrenze der VIA-Einganggröße für Störungsmeldung	%	1/1	0: Deaktiviert, 1-100	0		6.19.13
F 6 3 4	0634	Jährliche durchschnittliche Umgebungstemperatur (für Ersatzteilaustausch-Alarm)	-	-	1: -10 bis +10°C 2: 11-20°C 3: 21-30°C 4: 31-40°C 5: 41-50°C 6: 51-60°C	3		6.19.14

\*1 : Die Werkseinstellungen sind je nach Modell/Nennleistung unterschiedlich. Siehe Tabelle auf Seite 53.

### • Ausgangsparameter

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
F 6 6 9	0669	digital-/Puls-Ausgang (OUT-NO)	-	-	0: digital 1: Pulsausgang	0		6.20.1
F 6 7 6	0676	Auszugebende Größe am Pulsausgang (OUT-NO)	-	-	0: Ausgangsfrequenz 1: Ausgangsstrom 2: Frequenzvorgabe 3: Zwischenkreisspannung 4: Ausgangsspannungs-Sollwert 5: Eingangsleistung 6: Ausgangsleistung 7: Drehmoment 8: Drehmoment-Wirkstrom 9: Lastfaktor des Motors 10: Lastfaktor des Umrichters 11: Auslastung des Bremswiderstands 12: Frequenzsollwert (nach PID) 13: VIA/II Eingangswert 14: VIB Eingangswert 15: Festwert 1 (Ausgangsstrom: 100%) 16: Festwert 2 (Ausgangsstrom: 50%) 17: Festwert 3	0	6.20.1	
F 6 7 7	0677	Maximale Pulszahl pro Sekunde	pps	1/1	500-1600	800		6.20.1
F 6 9 1	0691	Invertierung des analogen Ausgangssignals	-	-	0: invertiert (bei 20mA oder 10V beginnend, negative Steigung) 1: nicht invertiert (bei 0 beginnend, positive Steigung)	1		6.20.2
F 6 9 2	0692	Verschiebung/ Abgleich des analogen Ausgangs (Neigung/ Multiplikator: $F \cdot f$ )	%	1/1	0-100	0		6.20.2

### • Bedienfeld-Parameter

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581162
F 7 0 0	0700	Parametriersperre	-	-	0: Programmierung erlaubt 1: Programmierung gesperrt	0		6.21.1
F 7 0 1	0701	Anzeige in relativen oder absoluten Einheiten	-	-	0: % 1: A (Ampere)/V (Volt)	0		6.21.2
F 7 0 2	0702	Freie Einheit (Neigung/Multiplikator) f. Anzeige	frei	0,01/0,01	0,00: Anzeige in freien Einheiten deaktiviert (Anzeige der Frequenz) 0,01-200,0	0,00		6.21.3
F 7 0 5	0705	Invertierung bei Anzeige in freien Einheiten	-	-	0: invertiert (neg. Steigung) 1: nicht invertiert (pos. Steigung)	1		
F 7 0 6	0706	Abgleich/Verschiebung bei Anzeige in freien Einheiten	Hz	0,01/0,01	0,00-F H	0,00		
F 7 0 7	0707	Frequenzschrittwerte 1 bei Sollwertänderung mit Bedienfeldtasten (kurz gedrückt)	Hz	0,01/0,01	0,00: Deaktiviert 0,01-F H	0,00		6.21.4

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
F 708	0708	Frequenzschrittweite 2 bei Sollwertänderung mit Bedienfeldtasten (lang gedrückt)	-	1/1	0: Deaktiviert 1-255	0		6.21.4
F 710	0710	Anzeigewert in der Standard-Anzeigeebene	-	-	0: Betriebsfrequenz (Hz/freie Einheit) 1: Frequenzvorgabe (Hz/freie Einheit) 2: Ausgangsstrom (%/A) 3: Umrichter Nennstrom (A) 4: Umrichterbelastungsfaktor (%) 5: Ausgangsleistung (%) 6: Frequenzsollwert nach PID-Berechnung (Hz/freie Einheit) 7: Optionaler Wert vorgegeben von einer externen Steuereinheit	0		6.21.5
F 719	0719	Löschen des Startbefehls nach Rücknahme der Reglerfreigabe ST	-	-	0: Startbefehl wird gelöscht 1: Startbefehl bleibt aktiv	1		6.21.6
F 721	0721	Art des Runterlaufs nach Stopp am Bedienfeld	-	-	0: geführter Runterlauf 1: Freilauf-Stopp	0		6.21.7
F 730	0730	Sperrern der Frequenzvorgabe vom Bedienfeld (FC)	-	-	0: Erlaubt 1: Gesperrt	0		6.21.1
F 733	0733	Sperrern des Betriebs vom Bedienfeldbetrieb (RUN/STOP Tasten)	-	-	0: Erlaubt 1: Gesperrt	0		
F 734	0734	Sperrern der Notausschaltung vom Bedienfelds	-	-	0: Erlaubt 1: Gesperrt	0		
F 735	0735	Sperrern des Resets vom Bedienfeld	-	-	0: Erlaubt 1: Gesperrt	0		
F 736	0736	Sperrern von Änderungen an $\text{C} \text{R} \text{O} \text{D} \text{I} \text{F} \text{R} \text{O} \text{D}$ während des Betriebs	-	-	0: Erlaubt 1: Gesperrt	1		

### • Kommunikationsparameter

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/ serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
F 800	0800	Kommunikationsrate	-	-	0: 1200bps 1: 2400bps 2: 4800bps 3: 9600bps 4: 19200bps	3		6.22
F 801	0801	Parität	-	-	0: NON (Keine Parität) 1: EVEN (gerade Parität) 2: ODD (ungerade Parität)	1		
F 802	0802	Umrichter-Nummer	-	1/1	0-255	0		
F 803	0803	Reaktionszeit bei Kommunikationsfehlern	s	1/1	0: (Deaktiviert) 1-100	0		
F 805	0805	Kommunikations-Wartezyklus	s	0,01/0,01	0,00-2,00	0,00		

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
F806	0806	Festlegung auf Master oder Slave zur Kommunikation zwischen Umrichtern	-	-	0: Slave (0 Hz-Sollwert bei Ausfall des Masters) 1: Slave (Betrieb wird fortgesetzt bei Ausfall des Masters) 2: Slave (Nothalt bei Ausfall des Masters) 3: Master (sendet Frequenzsollwerte) 4: Master (sendet Betriebsfrequenz)	0		6.22
F811	0811	Kommunikationsbefehl Punkt 1 Einstellung	%	1/1	0-100	0		6.5.2
F812	0812	Kommunikationsbefehl Punkt 1 Frequenz	Hz	0,1/0,01	0,0-500,0	0,0		
F813	0813	Kommunikationsbefehl Punkt 2 Einstellung	%	1/1	0-100	100		
F814	0814	Kommunikationsbefehl Punkt 2 Frequenz	Hz	0,1/0,01	0,0-500,0	50,0 (WP) 60,0 (WN, AN)		
F829	0829	Wahl des Datenübertragungsprotokolls	-	-	0: Toshiba Umrichterprotokoll 1: Modbus RTU-Protokoll	0		6.22
F870	0870	Daten-Block 1 zu schreiben in:	-	-	siehe auch: Kommunikationshandbuch E6581222 0: Keine 1: Befehlsinformation 1 (FA00) 2: Befehlsinformation 2 (FA20) 3: Frequenzvorgabe 4: Ausgangsklemmen 5: Analogausgabe für Kommunikation	0		
F871	0871	Daten-Block 2 zu schreiben in:	-	-		0		
F875	0875	Daten-Block 1 zu lesen aus:	-	-	siehe auch: Kommunikationshandbuch E6581222	0		
F876	0876	Daten-Block 2 zu lesen aus:	-	-	0: Keine 1: Statusinformation	0		
F877	0877	Daten-Block 3 zu lesen aus:	-	-	2: Ausgangsfrequenz 3: Ausgangsstrom 4: Ausgangsspannung	0		
F878	0878	Daten-Block 4 zu lesen aus:	-	-	5: Alarminformation 6: PID Rückkopplungswert	0		
F879	0879	Daten-Block 5 zu lesen aus:	-	-	7: digitale Eingangsklemmen 8: digitale Ausgangsklemmen 9: VIA-Klemme 10: VIB-Klemme	0		
F880	0880	Freie Notiz	-	1/1	0-65535	0		
F890	0890	Parameter für Option 1	-	1/1	0-65535	0		6.23
F891	0891	Parameter für Option 2	-	1/1	0-65535	0		
F892	0892	Parameter für Option 3	-	1/1	0-65535	0		
F893	0893	Parameter für Option 4	-	1/1	0-65535	0		
F894	0894	Parameter für Option 5	-	1/1	0-65535	0		

• PM-Motorparameter

Bezeichnung	Kommunikations-Nr.	Funktion	Einheit	Auflösung Bedienfeld/serielle Komm.	Einstellbereich	Werks-Einstellung	Benutzer-Einstellung	Hinweis E6581158
F 9 i 0	0910	Stromschwelle zur Erkennung von Asynchronlauf	% (A)	1/1	10-150	100		6.24
F 9 i 1	0911	Reaktionszeit zur Erkennung von Asynchronlauf	s	1/1	0,0: Keine Erkennung 0,1-25,0	0,0		
F 9 i 2	0912	Drehmomentanpassung bei hohen Drehzahlen	-	0,01/0,01	0,00-650,0	0,00		

■ Werkseinstellungen der Umrichtermodelle (Nennleistung)

Umrichter-Typ	Manuelle Drehmoment-Anhebung 1/2 $u_b / F 1 i 2$ (%)	Widerstandswert Bremswiderstand F 3 0 8 (Ω)	Leistung Bremswiderstand F 3 0 9 (kW)	Automatische Drehmoment-Anhebung F 4 0 2 (%)	Motor-Nennstrom F 4 i 5 (A)	Motor-Leerlaufstrom F 4 i 6 (%)	Motor-Anpassungs-Faktor F 4 9 4	Überspannung Schwellwert f. Blockierschutz F 6 2 6 (%)
VFS11S-2002PL	6,0	200,0	0,12	8,3	1,2	70	90	134
VFS11S-2004PL	6,0	200,0	0,12	6,2	2,0	65	90	134
VFS11S-2007PL	6,0	200,0	0,12	5,8	3,4	60	80	134
VFS11S-2015PL	6,0	75,0	0,12	4,3	6,2	55	70	134
VFS11S-2022PL	5,0	75,0	0,12	4,1	8,9	52	70	134
VFS11-2004PM	6,0	200,0	0,12	6,2	2,0	65	90	134
VFS11-2005PM	6,0	200,0	0,12	6,0	2,7	62	80	134
VFS11-2007PM	6,0	200,0	0,12	5,8	3,4	60	80	134
VFS11-2015PM	6,0	75,0	0,12	4,3	6,2	55	70	134
VFS11-2022PM	5,0	75,0	0,12	4,1	8,9	52	70	134
VFS11-2037PM	5,0	40,0	0,12	3,4	14,8	48	70	134
VFS11-2055PM	4,0	20,0	0,24	3,0	21,0	46	70	134
VFS11-2075PM	3,0	15,0	0,44	2,5	28,2	43	70	134
VFS11-2110PM	2,0	10,0	0,66	2,3	40,6	41	60	134
VFS11-2150PM	2,0	7,5	0,88	2,0	54,6	38	50	134
VFS11-4004PL	6,0	200,0	0,12	6,2	1,0	65	90	140
VFS11-4007PL	6,0	200,0	0,12	5,8	1,7	60	80	140
VFS11-4015PL	6,0	200,0	0,12	4,3	3,1	55	70	140
VFS11-4022PL	5,0	200,0	0,12	4,1	4,5	52	70	140
VFS11-4037PL	5,0	160,0	0,12	3,4	7,4	48	70	140
VFS11-4055PL	4,0	80,0	0,24	2,6	10,5	46	70	140
VFS11-4075PL	3,0	60,0	0,44	2,3	14,1	43	70	140
VFS11-4110PL	2,0	40,0	0,66	2,2	20,3	41	60	140
VFS11-4150PL	2,0	30,0	0,88	1,9	27,3	38	50	140
VFS11-6007P	3,0	285,0	0,06	3,8	1,1	61	80	134
VFS11-6015P	3,0	145,0	0,12	3,8	2,1	59	70	134
VFS11-6022P	3,0	95,0	0,18	3,2	3,0	54	70	134
VFS11-6037P	3,0	48,0	0,37	3,5	4,9	50	70	134
VFS11-6055P	2,0	29,0	0,61	2,0	7,3	55	70	134
VFS11-6075P	2,0	29,0	0,61	1,5	9,5	51	70	134
VFS11-6110P	2,0	19,0	0,92	1,9	14,5	55	60	134
VFS11-6150P	1,0	14,0	1,23	1,7	19,3	53	50	134

Hinweis: Achten Sie darauf, den Parameter auf F 3 0 8 (Wert des Bremswiderstands) einzustellen, wenn der Widerstand des Dynamischen Bremswiderstandes angeschlossen ist.

■ Tabelle der Eingangsklemmen-Funktionen 1

Funktion Nr.	Code	Funktion	Beschreibung
0	-	Keine Funktion zugewiesen	Klemme deaktiviert
1	ST	Reglerfreigabe	EIN: Betriebsbereit AUS: Freilauf-Stopp
2	F	Vorwärtslauf (Rechtsanlauf)	EIN: Vorwärtslauf    AUS: geführter Runterlauf
3	R	Rückwärtslauf (Linksanlauf)	EIN: Rückwärtslauf    AUS: geführter Runterlauf
4	JOG	Einrichtbetrieb über Klemmleiste	EIN: Einrichtbetrieb ein, AUS: Einrichtbetrieb aus
5	AD2	Wahl des Hoch-/Runterlaufs	EIN: Hoch-/Runterlauf 2 AUS: Hoch-/Runterlauf 1 oder 3
6	SS1	Festfrequenz Bit 1	15 Schaltzustände mit SS1 bis SS4 (4 Bits)
7	SS2	Festfrequenz Bit 2	
8	SS3	Festfrequenz Bit 3	
9	SS4	Festfrequenz Bit 4	
10	RES	Quittierung nach Störung	EIN: vorbereiten für Reset EIN → AUS: Reset wird durchgeführt
11	EXT	Nothalt	EIN: externe Störung, Anzeige $\bar{E}$ (Nothalt)
12	CFMOD	Umschaltung von Befehls- und Frequenzvorgabe	EIN: Erzwungene Umschaltung der Befehls- und Frequenzvorgabe von der Klemmleiste, erzwungene Umschaltung der Frequenzvorgabe wie mit $F \cdot \bar{R} \cdot \bar{Q} \cdot \bar{d}$ und $F \cdot \bar{Q} \cdot \bar{Q} \cdot \bar{d}$ festgelegt. (falls $F \cdot \bar{Q} \cdot \bar{Q} \cdot \bar{d} = \bar{Q}$ )
13	DB	Gleichstrombremsung	EIN: DC-Bremsbefehl
14	PID	PID Regelung	EIN: PID Steuerung inaktiv AUS: PID Steuerung aktiv
15	PWENE	Parametriersperre	EIN: Parameterprogrammierung erlaubt AUS: Parameterprogrammierung nicht erlaubt (falls $F \cdot \bar{Q} \cdot \bar{Q} = 1$ )
16	ST+RES	Kombination von Standby- und Rückstell-Befehl	EIN: gleichzeitig ST und RES
17	ST+CFMOD	Kombination von Standby und Befehl/Frequenzeinstell-Modus Umschaltung	EIN: gleichzeitig ST und CFMOD
18	F+JOG	Kombination von Vorwärtslauf und Einrichtbetrieb	EIN: gleichzeitig F und JOG
19	R+JOG	Kombination von Rückwärtslauf u. Einrichtbetrieb	EIN: gleichzeitig R und JOG
20	F+AD2	Kombination von Vorwärtslauf und Hoch-/Runterlauf 2	EIN: gleichzeitig F und AD2
21	R+AD2	Kombination von Rückwärtslauf und Hoch-/Runterlauf 2	EIN: gleichzeitig R und AD2
22	F+SS1	Kombination von Vorwärtslauf und Festdrehzahl 1	EIN: gleichzeitig F und SS1
23	R+SS1	Kombination von Rückwärtslauf und Festdrehzahl 1	EIN: gleichzeitig R und SS1
24	F+SS2	Kombination von Vorwärtslauf und Festdrehzahl 2	EIN: gleichzeitig F und SS2
25	R+SS2	Kombination von Rückwärtslauf und Festdrehzahl 2	EIN: gleichzeitig R und SS2
26	F+SS3	Kombination von Vorwärtslauf und Festdrehzahl 3	EIN: gleichzeitig F und SS3
27	R+SS3	Kombination von Rückwärtslauf und Festdrehzahl 3	EIN: gleichzeitig R und SS3
28	F+SS4	Kombination von Vorwärtslauf und Festdrehzahl 4	EIN: gleichzeitig F und SS4
29	R+SS4	Kombination von Rückwärtslauf und Festdrehzahl 4	EIN: gleichzeitig R und SS4
30	F+SS1+AD2	Kombination von Vorwärtslauf, Festdrehzahl 1 und Hoch-/Runterlauf 2	EIN: gleichzeitig F, SS1 und AD2
31	R+SS1+AD2	Kombination von Rückwärtslauf, Festdrehzahl 1 und Hoch-/Runterlauf 2	EIN: gleichzeitig R, SS1 und AD2
32	F+SS2+AD2	Kombination von Vorwärtslauf, Festdrehzahl 2 und Hoch-/Runterlauf 2	EIN: gleichzeitig F, SS2 und AD2
33	R+SS2+AD2	Kombination von Rückwärtslauf, Festdrehzahl 2 und Hoch-/Runterlauf 2	EIN: gleichzeitig R, SS2 und AD2

■ Tabelle der Eingangsklemmen-Funktionen 2

Funktion Nr.	Code	Funktion	Beschreibung
34	F+SS3+AD2	Kombination von Vorwärtslauf, Festdrehzahl 3 und Hoch-/Runterlauf 2	EIN: gleichzeitig F, SS3 und AD2
35	R+SS3+AD2	Kombination von Rückwärtslauf, Festdrehzahl 3 und Hoch-/Runterlauf 2	EIN: gleichzeitig R, SS3 und AD2
36	F+SS4+AD2	Kombination von Vorwärtslauf, Festdrehzahl 4 und Hoch-/Runterlauf 2	EIN: gleichzeitig F, SS4 und AD2
37	R+SS4+AD2	Kombination von Rückwärtslauf, Festdrehzahl 4 und Hoch-/Runterlauf 2	EIN: gleichzeitig R, SS4 und AD2
38	FCHG	Frequenzvorgabe-Zwangsumschaltung	EIN: $F \geq 0$ (falls $F \geq 0 = 0$ ) AUS: $F \neq 0$
39	VF2	Umschaltung auf Kennlinie #2	EIN: Uf-Kennlinie und Parametersatz #2 ( $P_L=0, F170, F171, F172, F173$ ) AUS: Parametersatz #1 (Sollwert von $P_L, u_L, u_{L,u}, u_b, t_{Hr}$ )
40	MOT2	Umschalten auf Motor #2 (VF2+AD2+OCSZ)	EIN: Uf-Kennlinie und Parametersatz #2 ( $P_L=0, F170, F171, F172, F173, F185, F500, F501, F503$ ) AUS: Parametersatz #1 ( $P_L, u_L, u_{L,u}, u_b, t_{Hr}, R_{CC}, dEC, F502, F601$ )
41	UP	Schneller („Motorpoti“)	EIN: schneller
42	DOWN	Langsamer („Motorpoti“)	EIN: langsamer
43	CLR	Rücksetzen auf Startfrequenz $F \geq 0$ („Motorpoti“)	AUS → EIN: Rücksetzen
44	CLR+RES	Kombination von Rücksetzen auf Startfrequenz $F \geq 0$ („Motorpoti“) und Reset	EIN: gleichzeitig CLR und RES
45	EXTN	INVERS: Nothalt-Signal (sicher gegen Drahtbruch)	AUS: externe Störung, Anzeige $\bar{E}$ (Nothalt)
46	OH	Überhitzung externer Geräte	EIN: löst Fehlermeldung $H \geq 0$ aus
47	OHN	INVERS: Überhitzung externer Geräte (sicher gegen Drahtbruch)	AUS: löst Fehlermeldung $\bar{O}H \geq 0$ aus
48	SC/LC	Erzwungene Umschaltung von Fernsteuerung auf lokale Steuerung	Aktiviert bei Fernsteuerung EIN: Lokale Steuerung (Umstellung von $\bar{C} \neq 0$ , $F \neq 0$ und $F \geq 0$ ) AUS: Fernsteuerung
49	HD	Selbsthaltung (Stopp bei Dreileiterbetrieb)	EIN: F (Vorwärtslauf)/R: (Rückwärtslauf) gehalten, Dreileiterbetrieb AUS: geführter Runterlauf
50	CMP	Erzwungene Umschaltung der Befehlsgebe	EIN: Klemmenleistenbetrieb AUS: wie mit $\bar{C} \neq 0$ eingestellt
51	CKWH	Rücksetzen des Energiezählers (kWh)	EIN: Rücksetzen des Energiezählers (kWh)
52	FORCE	Erzwungener Betrieb (Werkskonfiguration notwendig)	EIN: Erzwungener Betrieb, bei dem unbedeutende Fehlfunktionen (vgl. LFL) ignoriert werden (Betrieb mit Festfrequenz 15). Um diese Funktion verwenden zu können muß der Umrichter ab Werk entsprechend konfiguriert sein. AUS: Normaler Betrieb
53	FIRE	Brandbetrieb	EIN: Brandbetrieb mit Festfrequenz 15 AUS: Normale Betrieb

Anmerkung: Wenn die Funktion 1, 10-12, 15-17, 38, 41-45 oder 48 einer Eingangsklemme zugeordnet ist, wird ist diese Eingangsklemme aktiv, auch wenn die Befehlsgebe (Parameter  $\bar{C} \neq 0$  auf 1) auf das Bedienfeld eingestellt ist.



■ Tabelle der Eingangsklemmen-Funktionen 3

Funktion Nr.	Code	Funktion	Beschreibung
54	STN	Freilauf-Stopp	EIN: Freilauf-Stopp
55	RESN	INVERS: Quittierung nach Störung (sicher gegen Drahtbruch)	AUS: vorbereiten für Reset AUS → EIN: Reset wird ausgeführt
56	F+ST	Kombination von Vorwärtslauf und Reglerfreigabe	EIN: gleichzeitig F und ST
57	R+ST	Kombi. von Rückwärtslauf und Reglerfreigabe	EIN: gleichzeitig R und ST
58	AD3	Hoch-/Runterlauf 3	EIN: Hoch-/Runterlauf 3 AUS: Hoch-/Runterlauf 1 oder 2
59	F+AD3	Kombination von Vorwärtslauf und Hoch-/Runterlauf 3	EIN: gleichzeitig F und AD3
60	R+AD3	Kombination von Rückwärtslauf und Hoch-/Runterlauf 3	EIN: gleichzeitig R und AD3
61	OCS2	Erzwungene Umschaltung der Spannungsschwelle für Blockierschutz 2 („Soft-Stall“)	EIN: Aktiviert den Parameterwert von $F_{185}$ AUS: Aktiviert den Parameterwert von $F_{601}$
62	HDRY	RY-RC-Klemmenausgang wird gehalten	EIN: Wenn einmal eingeschaltet, wird RY-RC gehalten. AUS: Der Zustand von RY-RC ändert sich gemäß der Schaltbedingungen ( $F_{130}$ ).
63	HDOUT	OUT-NO-Klemmenausgang gehalten	EIN: Wenn einmal eingeschaltet, wird OUT-NO gehalten. AUS: Der Zustand von OUT-NO ändert sich gemäß der Schaltbedingungen ( $F_{131}$ ).
64	PRUN	Stornierung (Löschung) des Betriebsbefehls vom Bedienfeld	0: Betriebsbefehl storniert (gelöscht) 1: Bedienungsbehl bleibt aktiv
65	ICLR	I-Anteil der PID-Regelung zu Null setzen	EIN: I-Anteil der PID-Regelung zu Null setzen AUS: normale PID-Regelung

■ Tabelle der Ausgangsklemmen-Funktionen 1

Funktion Nr.	Code	Funktion	Maßnahme
0	LL	Untere Grenzfrequenz erreicht/unterschritten	EIN: Ausgangsfrequenz ist über dem Wert $f_{LL}$ . AUS: Ausgangsfrequenz ist gleich oder kleiner als der Wert $f_{LL}$ .
1	LLN	INVERS: Untere Grenzfrequenz erreicht/unterschritten	Invertierung der LL-Funktion
2	UL	Obere Grenzfrequenz erreicht/überschritten	EIN: Ausgangsfrequenz ist gleich oder höher als der Wert $f_{UL}$ . AUS: Ausgangsfrequenz ist niedriger als $f_{UL}$ .
3	ULN	INVERS: Obere Grenzfrequenz erreicht/überschritten	Invertierung der UL-Funktion
4	LOW	Frei wählbare Frequenz ist erreicht/überschritten	EIN: Ausgangsfrequenz ist gleich oder höher als der Wert $F_{100}$ . AUS: Ausgangsfrequenz ist niedriger als der Wert $F_{100}$ .
5	LOWN	Frei wählbare Frequenz ist unterschritten	Invertierung der LOW-Funktion
6	RCH	Frequenzvorgabe ist erreicht (Beendigung von Hoch-/Runterlauf)	EIN: Ausgangsfrequenz ist gleich oder niedriger als die vorgegebene Frequenz $\pm$ der mit $F_{102}$ eingestellten Frequenz. AUS: Ausgangsfrequenz ist höher als die vorgegebene Frequenz $\pm$ der mit $F_{102}$ eingestellten Frequenz
7	RCHN	INVERS: Frequenzvorgabe ist erreicht (Beendigung von Hoch-/Runterlauf)	Invertierung der RCH-Funktion
8	RCHF	Frei wählbare Frequenz ist erreicht oder unterschritten	EIN: Ausgangsfrequenz ist gleich oder niedriger als die mit $F_{101} \pm F_{102}$ eingestellte Frequenz. AUS: Ausgangsfrequenz ist höher als die mit $F_{101} \pm F_{102}$ eingestellte Frequenz.
9	RCHFN	Frei wählbare Frequenz ist überschritten	Invertierung der RCHF-Funktion
10	FL	Störung	EIN: Wenn Umrichter auf Störung steht AUS: Wenn Umrichter nicht auf Störung steht

## ■ Tabelle der Ausgangsklemmen-Funktionen 2

Funktion s-Nr.	Code	Funktion	Maßnahme
11	FLN	INVERS: Störung (sicher gegen Drahtbruch)	Invertierung der FL-Funktion
12	OT	Überdrehmoment-Erkennung	EIN: Drehmoment-Wirkstrom ist gleich oder größer als der Wert $F 5 \ 15$ (seit längerer Zeit als mit $F 5 \ 18$ eingestellt). AUS: Drehmoment-Wirkstrom ist gleich oder kleiner als $F 5 \ 15 - F 5 \ 19$ .
13	OTN	INVERS: Überdrehmoment-Erkennung	Invertierung der OT-Funktion
14	RUN	Gestartet	EIN: Während Betriebsfrequenz angezeigt wird oder während Gleichstrombremsung ( $db$ ). AUS: Betrieb gestoppt
15	RUNN	Gestoppt	Invertierung der RUN-Funktion
16	POL	Vorwarnung vor Überlast	EIN: 50% oder mehr der Überlastungsgrenze AUS: Weniger als 50% des der Überlastungsgrenze
17	POLN	INVERS: Vorwarnung vor Überlast	Invertierung der POL-Funktion
18	POHR	Vorwarnung vor Überlastung des Bremswiderstands	EIN: 50% oder mehr des Wertes $F 308$ AUS: Weniger als 50% des Wertes $F 308$
19	POHRN	INVERS: Vorwarnung vor Überlastung des Bremswiderstands	Invertierung der POHRN-Funktion
20	POT	Vorwarnung Überdrehmoment-Erkennung	EIN: Drehmoment-Wirkstrom ist gleich oder größer als 70% des Wertes $F 5 \ 15$ . AUS: Drehmomentstrom ist kleiner als 70% des Wertes $F 5 \ 15 - F 5 \ 19$ .
21	POTN	INVERS: Vorwarnung Überdrehmoment-Erkennung	Invertierung der POT-Funktion
22	PAL	allgemeine Vorwarnung	EIN: Eine der folgenden Funktionen ist EIN: POL, POHR, POT, MOFF, UC, OT, LL stop, COT, und Runterlauf wegen kurzzeitigem Netzausfall oder eine der Warnungen $\bar{C}, \bar{P}, \bar{O}, \bar{r}, \bar{H}$ wird angezeigt. AUS: Alle folgenden Funktionen sind AUS: POL, POHR, POT, MOFF, UC, OT, LL stop, COT, und Runterlauf wegen wegen kurzzeitigem Netzausfall oder eine der Warnungen $\bar{C}, \bar{P}, \bar{O}, \bar{r}, \bar{H}$ wird angezeigt.
23	PALN	INVERS: allgemeine Vorwarnung	Invertierung der PAL-Funktion
24	UC	Unterstromerkennung	EIN: Ausgangsstrom ist gleich oder kleiner als der Wert $F 6 \ 11$ (seit längerer Zeit als $F 6 \ 12$ ) AUS: Ausgangsstrom ist gleich oder höher als der Wert $F 6 \ 11 + 10\%$ .
25	UCN	INVERS: Unterstromerkennung	Invertierung der UC-Funktion
26	HFL	Bedeutender Fehler	EIN: $\bar{O}C, \bar{O}C, \bar{O}E, \bar{E}, \bar{E}P1, \bar{E}E, \bar{E}P0, \bar{E}r12-5, \bar{O}H2, \bar{U}P1, \bar{E}F2, \bar{U}C, \bar{E}t4P, \bar{O}r, \bar{E}P1$ AUS: Anderer Fehler als oben
27	HFLN	INVERS: Bedeutender Fehler	Invertierung der HFL-Funktion
28	LFL	Unbedeutender Fehler	EIN: $\bar{O}C \ 1-3, \bar{O}P \ 1-3, \bar{O}H, \bar{O}L \ 1-2, \bar{O}Lr$ AUS: Anderer Fehler als oben
29	LFLN	INVERS: Unbedeutender Fehler	Invertierung der LFL-Funktion
30	RDY1	Betriebsbereit (einschließlich ST/RUN)	EIN: Betriebsbereit (ST und RUN sind auch eingeschaltet) AUS: Sonstiges
31	RDY1N	INVERS: Betriebsbereit (einschließlich ST/RUN)	Invertierung der RDY1-Funktion

■ Tabelle der Ausgangsklemmen-Funktionen 3

Funktion Nr.	Code	Funktion	Maßnahme
32	RDY2	Betriebsbereit (ausschließlich ST/RUN)	EIN: Betriebsbereit (ST und RUN sind nicht eingeschaltet) AUS: Sonstiges
33	RDY2N	INVERS: Betriebsbereit (ausschließlich ST/RUN)	Invertierung der RDY2-Funktion
34	FCVIB	Frequenzvorgabe von VIB	EIN: VIB zur Frequenzvorgabe gewählt AUS: Andere Klemme als VIB zur Frequenzvorgabe gewählt
35	FCVIBN	INVERS: Frequenzvorgabe von VIB	Invertierung der FCVIB-Funktion
36	FLR	Störung (ausgegeben auch während Wiederanlaufversuch)	EIN: Wenn Umrichter auf Störung steht oder Wiederanlaufversuch unternimmt AUS: Wenn Umrichter nicht auf Störung steht und keinen Wiederanlaufversuch unternimmt
37	FLRN	INVERS: Störung (ausgegeben auch während Wiederanlaufversuch)	Invertierung der FLR-Funktion
38	OUT0	FA50 Fernsteuerungsbeehl 1	EIN: BIT0= 1 empfangen von der Fernsteuerung FA50. AUS: BIT0= 0 empfangen von der Fernsteuerung FA50.
39	OUT0N	INVERS: FA50 Fernsteuerungsbeehl 1	Invertierung der OUT0-Funktion
40	OUT1	FA50 Fernsteuerungsbeehl 2	EIN: BIT1= 1 empfangen von der Fernsteuerung FA50. AUS: BIT1= 0 empfangen von der Fernsteuerung FA50.
41	OUT1N	INVERS: FA50 Fernsteuerungsbeehl 2	Invertierung der OUT1-Funktion
42	COT	Warnung des Betriebsstundenzählers	EIN: gesamt-Betriebszeit ist gleich oder länger als $F \bar{6} \bar{2} 1$ AUS: gesamt-Betriebszeit ist kürzer als $F \bar{6} \bar{2} 1$
43	COTN	INVERS: Warnung des Betriebsstundenzählers	Invertierung der COT-Funktion
44	LTA	Wartungsintervall-Meldung	EIN: Berechnung für die Teileaustauschzeit ist gleich oder länger als die vorgegebene Zeit AUS: Berechnung für die Teileaustauschzeit ist kürzer als die vorgegebene Zeit
45	LTAN	INVERS: Wartungsintervall-Meldung	Invertierung der LTA-Funktion
46	BR	Bremssignal	EIN: Signal Bremse anziehen AUS: Bremsfreigabesignal
47	BRN	INVERS: Bremssignal	Invertierung der BR-Funktion
48	LI1	F Klemme Eingangsbestätigung	EIN: Der Signaleingang an die Klemme F ist eingeschaltet AUS: Der Signaleingang an die Klemme F ist ausgeschaltet
49	LI1N	INVERS: F Klemme Eingangsbestätigung	Invertierung der LI1-Funktion
50	LI2	R Klemme Eingangsbestätigung	EIN: Der Signaleingang an die Klemme R ist eingeschaltet AUS: Der Signaleingang an die Klemme R ist ausgeschaltet
51	LI2N	INVERS: R Klemme Eingangsbestätigung	Invertierung der LI2-Funktion
52	PIDF	Übereinstimmung von Frequenzvorgaben	EIN: Frequenzvorgabe durch $F \bar{P} \bar{I} \bar{D} \bar{F}$ oder $F \bar{2} \bar{0} \bar{7}$ und durch VIA stimmen überein. AUS: Frequenzvorgabe durch $F \bar{P} \bar{I} \bar{D} \bar{F}$ oder $F \bar{2} \bar{0} \bar{7}$ und durch VIA stimmen nicht überein.
53	PIDFN	INVERS: Übereinstimmung von Frequenzvorgaben	Invertierung der PIDF-Funktion
54	MOFF	Unterspannungs-Erkennung	EIN: Unterspannung erkannt AUS: Anderer Zustand als Unterspannung
55	MOFFN	INVERS: Unterspannungs-Erkennung	Invertierung der MOFF-Funktion
56-253	deaktiviert	Ungültige Einstellungen, Klemme deaktiviert	immer AUS
254	AOFF	Immer AUS	Immer AUS
255	AON	Immer EIN	Immer EIN

## 8. Spezifikationen

### 8.1 Modelle und ihre Standardspezifikationen

#### ■ Standardspezifikationen

Eigenschaft		Spezifikationen									
Eingangsspannung		3-phasig 240V									
Ausgangs-Nennleistung / Motor-Nennleistung (kW)		0,4	0,55	0,75	1,5	2,2	4,0	5,5	7,5	11	15
Leistung	Typ	VFS11									
	Form	2004PM	2005PM	2007PM	2015PM	2022PM	2037PM	2055PM	2075PM	2110PM	2150PM
	Leistungsaufnahme (kVA) Anmerkung 1)	1,3	1,4	1,8	3,0	4,2	6,7	10	13	21	25
	Nennstrom (A) Anmerkung 2)	3,3 (3,3)	3,7 (3,3)	4,8 (4,4)	8,0 (7,9)	11,0 (10,0)	17,5 (16,4)	27,5 (25,0)	33 (33)	54 (49)	66 (60)
	Nenn-Ausgangsspannung Anmerkung 3)	3-phasig 200V bis 240V									
	Überlast (Überstrom)	150%-60 Sekunden, 200%-0,5 Sekunde									
Stromversorgung	Spannung und Frequenz	3-phasig 200V bis 240V - 50/60Hz									
	Zulässige Abweichungen	Spannung + 10%, -15% Anmerkung 4), Frequenz ±5%									
	Schutzklasse	IP20 Geschlossene Bauart (JEM1030)									
Kühlmethode		passiv					Aktiv, Eigenbelüftung				
Farbe		Munsel 5Y-8/0,5									
Eingebauter Filter		einfach									

Eigenschaft		Spezifikationen													
Eingangsspannung		1-phasig 240V					3-phasig 500V								
Ausgangs-Nennleistung / Motor-Nennleistung (kW)		0,2	0,4	0,75	1,5	2,2	0,4	0,75	1,5	2,2	4,0	5,5	7,5	11	15
Leistung	Typ	VFS11S					VFS11								
	Form	2002PL	2004PL	2007PL	2015PL	2022PL	4004PL	4007PL	4015PL	4022PL	4037PL	4055PL	4075PL	4110PL	4150PL
	Leistungsaufnahme (kVA) Anmerkung 1)	0,6	1,3	1,8	3,0	4,2	1,1	1,8	3,1	4,2	7,2	11	13	21	25
	Nennstrom (A) Anmerkung 2)	1,5 (1,5)	3,3 (3,3)	4,8 (4,4)	8,0 (7,9)	11,0 (10,0)	1,5 (1,5)	2,3 (2,1)	4,1 (3,7)	5,5 (5,0)	9,5 (8,6)	14,3 (13,0)	17,0 (17,0)	27,7 (25,0)	33 (30)
	Nenn-Ausgangsspannung Anmerkung 3)	3-phasig 200V bis 240V					3-phasig 380V bis 500V								
	Überlast (Überstrom)	150%-60 Sekunden, 200%-0,5 Sekunde					150%-60 Sekunden, 200% -0,5 Sekunde								
Stromversorgung	Spannung und Frequenz	1-phasig 200V bis 240V - 50/60Hz					3-phasig 380V bis 500V - 50/60Hz								
	Zulässige Abweichungen	Spannung + 10%, -15%Anmerkung 4), Frequenz±5%					Spannung + 10%, -15% Anmerkung 4), Frequenz ±5%								
	Schutzklasse	IP20 Geschlossene Bauart (JEM1030)					IP20 Geschlossene Bauart (JEM1030)								
Kühlmethode		passiv					Aktiv, Eigenbelüftung								
Farbe		Munsel 5Y-8/0,5					Munsel 5Y-8/0,5								
Eingebauter Filter		Grenzwert „A“ gemäß EN 55011 / VDE 0875 Teil 11					Grenzwert „A“ gemäß EN 55011 / VDE 0875 Teil 11								

Eigenschaft		Spezifikationen							
Eingangsspannung		3-phasis 600V							
Ausgangs-Nennleistung / Motor-Nennleistung (kW)		0,75	1,5	2,2	4,0	5,5	7,5	11	15
Leistung	Typ	VFS11-							
	Form	6007P	6015P	6022P	6037P	6055P	6075P	6110P	6150P
	Leistungsaufnahme (kVA)	1,7	2,7	3,9	6,1	9	11	17	22
	Nennstrom (A)	1,7	2,7	3,9	6,1	9,0	11,0	17,0	22,0
	Anmerkung 1)	(1,5)	(2,4)	(3,5)	(5,5)	(8,1)	(9,9)	(15,3)	(19,8)
	Anmerkung 2)								
Sitomer Leistung	Ausgangsspannung	3-phasis 525V bis 600V							
	Anmerkung 3)								
	Überlast (Überstrom)	150%-60 Sekunden, 200%-0,5 Sekunde							
Sitomer Leistung	Spannung und Frequenz	3-phasis 525V bis 600V - 50/60Hz							
	Zulässige Abweichungen	Spannung + 10%, -15% Anmerkung 4), Frequenz ±5%							
	Schutzklasse	IP20 Geschlossene Bauart (JEM1030)							
	Kühlmethode	Eigenbelüftung							
Farbe		Munsell 5Y-8/0,5							
Eingebauter Filter		Ohne Filter							

Anmerkung 1. Die angegebene Leistung bei 220V für 240V-Modelle, 440V für 500V-Modelle und 575V für 600V-Modelle.

Anmerkung 2. Entspricht dem Nennausgangsstrom bei einer PWM-Trägerfrequenz (Parameter F300) von 4 kHz oder weniger. Beträgt sie mehr als 4kHz, wird der reduzierte Nennausgangsstrom in Klammern angezeigt. Er reduziert sich weiter für PWM-Trägerfrequenzen von mehr als 12 kHz.

Der Nennausgangsstrom reduziert sich zusätzlich für 500V-Modelle bei einer Versorgungsspannung von 480V oder mehr.

Die Werkseinstellung für die PWM-Trägerfrequenz beträgt 12kHz.

Anmerkung 3. Die maximale Ausgangsspannung gleich der Eingangsspannung.

Anmerkung 4. ±10%, wenn der Umrichter ununterbrochen in Betrieb ist (bei 100% Belastung).

Anmerkung 5. Bei Verewndung eines 600V-Modells unbedingt eine Eingangsdrossel (ACL) anschließen.

## ■ Allgemeine Spezifikation

Eigenschaft		Spezifikationen	
Hauptsteuerfunktionen	Steuerungssystem	PWM-Steuerung sinuskodiert	
	Nennausgangsspannung	Einstellbar im Bereich von 50 bis 600V durch Anpassung der Versorgungsspannung (nicht höher als die Eingangsspannung)	
	Ausgangsfrequenzbereich:	0,5 bis 500,0Hz, Werkseinstellung: 0,5 bis 80Hz, maximale Frequenz: 30 bis 500Hz	
	Minimale Frequenzeinstellschritte	0,01Hz: Bedienfeldseinstellung und Kommunikationseinstellung; 0,1Hz: analoger Eingang (wenn die Maximalfrequenz 100Hz beträgt).	
	Frequenzgenauigkeit	Digitale Sollwertvorgabe: innerhalb ±0,01% der Maximalfrequenz (-10 bis +60°C) Analoge Sollwertvorgabe: innerhalb ±0,5% der Maximalfrequenz (25°C ±10°C)	
	Spannungs-/ Frequenz-Kontrolle	V/f konstant, variables Drehmoment, automatische Drehmoment-Anhebung, Vektorkontrolle, automatisches Energieeinsparen, dynamisches automatisches Energieeinsparen, PM-Motorsteuerung, Automatische Ermittlung der Motordaten (Autotuning), Basisfrequenz (25 - 500Hz) einstellbar auf 1 oder 2, Drehmoment-Anhebung (0 - 30%) einstellbar auf 1 oder 2, Einstellfrequenz beim Start (0,5 - 10Hz)	
	Frequenz-Vorgabe	Potentiometer an der Frontplatte, externes Potentiometer (Potentiometer mit einer Nennimpedanz von 1 - 10kΩ können angeschlossen werden), 0 - 10VDC (Eingangsimpedanz: VIA/VIB=30kΩ, 4 - 20mAADC (Eingangsimpedanz: 250Ω), Tasten im integrierten Bedienfeld, serielle Kommunikation.	
	Klemmenleiste	Alle Merkmale können einfach mittels einer Zwei-Punkt-Einstellung eingestellt werden. Individueller Feinabgleich dreier Funktionen möglich: zwei Analogeingänge (VIA und VIB) und serielle Kommunikation.	
	Frequenz-Sprünge	Es können drei Sprungfrequenzen und Sprungweiten eingestellt werden.	
	Obere und untere Grenzfrequenzen	Obere Grenzfrequenz: 0 bis max. Frequenz, Untere Grenzfrequenz: 0 bis obere Grenzfrequenz.	
	PWM-Trägerfrequenz	Einstellbar innerhalb eines Bereichs von 2,0 bis 16,0Hz (Werkseinstellung: 12kHz).	
	PID Steuerung	Einstellung des P-Anteils, des I-Anteils, des D-Anteils und der Reaktionszeit vor Regelung, Kontrolle des Sollwerts nach PID-Berechnung.	

<Bitte wenden>

## &lt;Fortsetzung&gt;

Eigenschaft		Spezifikationen
Betriebs Spezifikationen	Hoch-/Runterlaufzeiten	Drei individuelle Hoch- und Runterlaufzeiten (je 0,0 bis 3200 Sek., Schrittweite 0,1 sek.) programmierbar. Automatische Wahl der Hoch-/ Runterlaufzeiten. Lineare Beschleunigung/Verzögerung, S-Form und C-Form für Hoch-/Runterlauf wählbar. Automatische Ermittlung der kürzesten möglichen Hoch- und Runterlaufzeit. Dynamisch schneller Runterlauf mit Übererregung.
	Gleichstrom-Bremung	Bremseinsetzfrequenz: 0 bis Maximalfrequenz, Bremsleistung: 0 bis 100%, Bremszeit: 0 bis 20 Sekunden, Not-Gleichstrom-Bremse, Antriebswellenfikxierung.
	dynamisches Bremsen	Bremsschopper integriert, Bremswiderstand optional.
	programmierbare Multifunktionale Eingangsklemmen	Freie Wahl unter 66 Funktionen, darunter Vorwärts-/Rückwärtslauf-Signale, Einrichtbetrieb, Grundlegende Betriebs-Signale, Reset, können 8 frei programmierbaren digitalen Eingangsklemmen zugewiesen werden. Sowohl positive als auch negative Logik ist uneingeschränkt einsetzbar.
	programmierbare Multifunktionale Ausgangsklemmen	Freie Wahl unter 58 Funktionen, darunter Ausgangssignale für obere/untere Grenzfrequenz, für Fahrt mit niedriger Geschwindigkeit, für Erreichen der vorgegebenen Geschwindigkeit, Warnsignale und Störungssignale, können einem Wechsler-Relais, einem Schließer/Öffner-Relais und einem Open-Kollektor-Ausgang zugewiesen werden.
	Vorwärts-/Rückwärtslauf	Die Umschaltung zwischen Vorwärtslauf und Rückwärtslauf kann über eine der drei Steuereinheiten erfolgen: integriertes Bedienfeld, Klemmenleiste und externe Steuereinheit mittels serieller Kommunikation. Im Bedienfeld sind auch die Tasten RUN und STOP integriert, mit denen der Motor auch vom Umrichter aus manuell gestartet und gestoppt werden kann.
	Einrichtbetrieb	Im Einrichtbetrieb kann durch Tippen auf die Bedienfeldtasten oder über Klemmensteuerung eine exakte Positionierung des Motors erfolgen.
	Festfrequenzen	Basisfrequenz + 15 Festfrequenzen können durch Kombination von vier Eingangskontakten an der Klemmenleiste vorgegeben werden.
	Automatischer Wiederanlauf nach Störung	Ein automatischer Wiederanlauf kann nach der automatischen Prüfung der Hauptstromkreiselemente erfolgen. Max. 10 Wiederanlaufversuche können programmiert werden.
	Mehrstufiger Schutz vor unbefugtem Verstellen	Schreibschutzparameter und Änderungsverbot für Frequenzeinstellungen, Stilllegung des integrierten Bedienfeldes, auch für Nothalt, Neuinitialisierung und Störungsquittierung sind möglich.
	Überbrückung kurzzeitiger Netzausfälle	Der Betrieb kann mit Hilfe von aus dem Antrieb zurückgewonnener regenerativer Energie bei kurzzeitigen Netzausfällen aufrechterhalten werden (Werkseinstellung: deaktiviert).
	Aufschalten auf den laufenden Motor (Motorfang)	Nach einem mittelfristigen Stromausfall erkennt der Umrichter die Drehzahl des freilaufenden Motors und schaltet sich mit angepasster Frequenz wieder darauf um den Motor ohne vorherigen Halt erneut zu beschleunigen. Diese Funktion kann auch für Kaskadenschaltungen (Umschaltung mehrerer Antriebe nacheinander auf direkte Netzversorgung bei Erreichen der Netzfrequenz) eingesetzt werden.
	Drehzahlabsenkung bei Anstieg des Lastmoments	Wenn mehrere Umrichterantriebe eine gemeinsame Last antreiben (mechanische Kopplung) sorgt diese Funktion für eine gleichmäßige Lastverteilung.
Schutzfunktion	Überlagerung von Sollwerten	Die Summe der beiden Analogsignale (VIA/VIB) kann als Sollwert benutzt werden.
	Störungssignal	1c-Kontakt-Ausgang: (250VAC-0,5A-cosφ=0,4)
	Schutzfunktionen	Blockierschutz („Soft-Stall“), Strombegrenzung, Überstrombegrenzung, Automatische Spannungsreduzierung, Überlastschutz durch elektronische Temperaturkontrolle, Betriebsstundenzähler, Wartungsintervall-Meldung, Nothalt, Verschiedene Vorwarnungen Schutz vor: Kurzschluss am Ausgang, Überspannung, Unterspannung, Erdschluss, Netz- und Ausgangsseitigen Phasenfehlern, Rotorüberstrom beim Starten, lastseitigem Überstrom beim Starten, Überdrehmoment, Unterstrom, Überhitzung, Bremswiderstand-Überstrom/-Überlast
	Elektronische Temperaturkontrolle	Für Standardmotoren und fremdbelüftete VF-Motoren, bei konstantem Drehmoment, Umschaltung zwischen zwei Motorprofilen, Einstellung der Reaktionszeit auf Überlast, Einstellung des Blockierschutzes in zwei unabhängigen Stufen, Abschalten des Blockierschutzes
	Quittierung von Störungen	Reset kann durch Schließen des Kontaktes 1a, vom Bedienfeld und durch Spannungsunterbrechung ermöglicht oder verhindert werden. Nach Reset bleiben alle Betriebsdaten zum Zeitpunkt der letzten vier Störungen gespeichert.

&lt;Bitte wenden&gt;

&lt;Fortsetzung&gt;

Eigenschaft		Spezifikationen
Anzeige-Funktion	Alarmer und Vorwarnungen	Blockierschutz, Überspannung, Überlast, Unterspannung, Einstellfehler, automatischer Wiederanlauf nach Störung, obere/untere Grenzwerte
	Fehlermeldungen	Überstrom, Überspannung, Überhitzung, lastseitiger Kurzschluß, Erdschluß, Umrichterüberlast, netzseitiger Überstrom beim Starten, lastseitiger Überstrom beim Starten, CPU-Störung, EEPROM-Fehler, RAM-Fehler, ROM-Fehler, Kommunikationsfehler. (Zusätzlich aktivierbar: Überlast des Bremswiderstands, Nothalt, Unterspannung, Niedrigstrom, Überdrehmoment, Motorüberlast, Unterbrechung der Motorleitung, Unterbrechung analoger Steuerleitungen)
	Überwachungsfunktionen	Betriebsfrequenz, Betriebsfrequenzvorgabe, Vorwärts-/Rückwärtslauf, Ausgangsstrom, Spannung im Zwischenkreis, Ausgangsspannung, Drehmoment, Drehmomentwirkstrom, Belastung des Umrichters, Auslastung des Bremswiderstands, Eingangsleistung, Ausgangsleistung, Informationen über Schaltzustände aller Eingangsklemmen, Informationen über Schaltzustände aller Ausgangsklemmen, Version der CPU1, Version der CPU2, Speicherversion, PID-Rückkopplungswert, Frequenzsollwert (nach PID-Berechnung), aufgenommene elektrische Energie, abgegebene elektrische Energie, Nennstrom, Fehlermeldungen und Betriebsdaten der letzten vier Störungen, Wartungszeiten, gesamt-Betriebszeit.
	Rückverfolgung von Störungen	Speichert alle Betriebsdaten und Fehlermeldungen der letzten vier Störungen: Anzahl wiederholt auftretender Fehlermeldungen, Betriebsfrequenz, Drehrichtung, Laststrom, Eingangsspannung, Ausgangsspannung, Informationen über Schaltzustände der Eingangsklemmen, Informationen über Schaltzustände der Ausgangsklemmen und gesamte Betriebszeit zum Zeitpunkt des Auftretens jeder einzelnen Störung.
	Analoger Multifunktions-Ausgang	Sämtliche Betriebsgrößen können durch einen analogen Ausgangswert dargestellt werden: Betriebsfrequenz, Ausgangsspannung, Frequenzvorgabe, Zwischenkreisspannung, Eingangsleistung, Ausgangsleistung, Drehmoment, Drehmomentwirkstrom, Motorbelastung, Umrichterbelastung, Auslastung des Bremswiderstands, Sollwert nach PID-Berechnung, analoge Steuerspannungen an den Eingängen, Daten aus serieller Kommunikation, Festwerte Analogausgang: (Gleichstrom-Amperemeter mit 1mADC oder 7,5VDC Vollausschlag / Gleichrichter-Wechselstrom-Voltmeter, max. 225% Strom 1mADC, 7,5VDC Vollausschlag) Ausgang 4 bis 20mA / 0 bis 20mA
	4-stellige 7-Segment LED-Anzeige (selbstleuchtend)	Frequenz: Ausgangsfrequenz des Umrichters, Frequenzvorgabe, Ausgangsstrom, Nennstrom, Umrichterlast, Ausgangsleistung, Sollwert nach PID-Berechnung, freier Wert aus serieller Kommunikation z.B. mit Fernsteuerung. Alarm: Blockierschutz "C", Überspannungsalarm "P", Überlastalarm "L", Überhitzungsalarm "H". Status: Status des Umrichters (Frequenz, Fehlermeldungen, Eingang-/Ausgangsspannung, Ausgangsstrom, usw.) und Parameter-Einstellung. Anzeige in freien Einheiten: frei wählbare Einheit (z.B. für tatsächliche Geschwindigkeit, Hubkraft, Durchflussmenge, Druck, etc.)
Umgebung	Signalleuchten	Diverse Signalleuchten zeigen den Status des Umrichters, darunter die RUN-Leuchte, die MON-Leuchte, die PRG-Leuchte, die %-Leuchte, die Hz-Leuchte, die Anzeigeleuchte des integrierten Potentiometers für Frequenzvorgaben, die UP/DOWN-Tastenleuchte und die RUN-Tastenleuchte. Die Ladeleuchte zeigt an, daß die Kondensatoren des Zwischenkreises elektrisch geladen sind.
	Umgebungsbedingungen	Innenraumaufstellung, Höhe über NN :1000m (Max.), keine direkte Sonnenstrahlung, nicht korrosiven oder explosiven Gasen oder Vibrationen (weniger als 5.9m/s <sup>2</sup> bei 0 bis 55Hz) aussetzen
	Umgebungstemperatur	-10 bis +60°C Anmerkungen 1, 2
	Lagerungstemperatur	-20 bis +65°C
	Relative Luftfeuchtigkeit	20 bis 93% (Dampf- und Kondensationsfrei).

Anmerkung 1. Umgebungstemperatur höher als 40°C : Den Aufkleber auf der Oberseite des VF-S11 entfernen.

Wenn die Umgebungstemperatur höher als 50°C ist: Den Aufkleber auf der Oberseite des Umrichters entfernen und den Ausgangsstrom des Umrichters reduzieren.

Anmerkung 2. Wenn die Umrichter direkt nebeneinander angeordnet werden (ohne seitlichen Abstand) ebenfalls den Aufkleber auf der Oberseite des Umrichters entfernen.

## ■ Ausschreibungstext für TOSHIBA Frequenzumrichter der Serie VF-S11 (0,25kW...15kW)

<i>Netzanschluss:</i>	200 – 240V 1–phasig, -15% +10%; 50 – 60Hz ±5%
<i>(je nach Gerät)</i>	200 – 240V 3–phasig, -15% +10%; 50 – 60Hz ±5%
	380 – 500V 3–phasig, -15% +10%; 50 – 60Hz ±5%
	525 – 600V 3–phasig, -15% +10%; 50 – 60Hz ±5%
<i>Arbeitsverfahren:</i>	PWM sinuscodiert, spannungsgeführt, Sensorless Vector Control, lineare oder quadratische U/f Kennlinie, Energiesparfunktion, automatische Drehmomentanhebung, IGBT-Endstufe
<i>Ausgangsfrequenz:</i>	0,5 – 500 Hz
<i>Überlastbarkeit:</i>	150% Nennstrom für 60s, 200% Nennstrom für 0,5s
<i>PWM-Trägerfrequenz:</i>	2,0 – 16,0 kHz
<i>Steueranschlüsse:</i>	6x (8) programmierbare digital-Eingänge, 2x analog-Eingänge (auch als digital-Eingänge programmierbar), 1x analog-Ausgang 0...10V oder 0 (4)...20mA, 1x programmierbarer digital-Ausgang oder Pulsausgang (500...1600 pps), 2x Ausgangsrelais (1x Umschalter, 1x Schließer), SPS-Logik von positiv auf negativ umschaltbar
<i>integriertes Bedienfeld:</i>	4-stelliges selbstleuchtendes LED-Display, Potentiometer, START/STOP-Tasten, SCHNELLER/LANGSAMER-Tasten, Programmierung aller Parameter
<i>Sollwertvorgabe:</i>	Bedienfeld, digitale oder analoge Eingangsklemmen, serielle Schnittstelle, 0...10 V DC; 0 (4)...20 mA DC, Festdrehzahlen
<i>Schnittstelle:</i>	TTL-Schnittstelle, ModBus RTU und TOSHIBA-Protokoll, optionale Kommunikationskarten für RS 485, LON Bus, DeviceNet
<i>Einsatzbedingungen:</i>	Innenraummontage, max. 1000m über NN, Vibrationen geringer als 5.9m/s <sup>2</sup> , keine korrosionsfördernden oder explosiven Gase, -10...+60°C Umgebungstemperatur, <93% Luftfeuchte (keine Kondensation)
<i>Schutzarten:</i>	IP20 Standardgeräte IP55 verfügbar für 0,55 – 2,2kW, 240V 1–phasig IP55 verfügbar für 0,75 – 4kW, 500V 3–phasig
<i>Schutzfunktionen:</i>	Überlast Umrichter, Überlast Motor, Strombegrenzung, Überstrom, Überspannung, lastseitiger Kurzschluß, Unterspannung, Überbrückung kurzzeitiger Netzstörungen, Übertemperatur, Phasenausfall, Unterstrom, elektronischer Motorschutz, Frequenzsprünge etc.
<i>Gleichstrombremse:</i>	Einschaltfrequenz und -dauer sowie Bremsmoment einstellbar
<i>Integriertes Zubehör:</i>	EMV-Filter, Bremschopper, PID-Regler, Bedienfeld, TTL-Schnittstelle
<i>EMV-Verträglichkeit:</i>	integriertes Funkentstörfilter "A" gemäß EN 55011 / VDE 0875 Teil 11
<i>Approbationen:</i>	CE, UL, CSA, C-tick



## 8.2 Außenabmessungen und Gewicht

### ■ Außenabmessungen und Gewicht

Spannung-Klasse	Nennleistung (kW)	Umrichter-Typ	Abmessungen (mm)								Zeichnung	Ca. Gewicht (kg)
			W	H	D	W1	H1	H2	D2			
1-phasig 240V	0,2	VFS11S-2002PL	72	130	130	60	121,5	15	8	A	1,0	
	0,4	VFS11S-2004PL			140						1,0	
	0,75	VFS11S-2007PL			140						1,2	
	1,5	VFS11S-2015PL	105	130	150	93	13	B		1,4		
	2,2	VFS11S-2022PL	140	170	150	126	157	14		C	2,2	
3-phasig 240V	0,4	VFS11-2004PM	72	130	120	60	121,5	15	8	A	0,9	
	0,55	VFS11-2005PM									1,1	
	0,75	VFS11-2007PM			130						1,1	
	1,5	VFS11-2015PM	105	130		93	126	157		14	B	1,2
	2,2	VFS11-2022PM			150							1,3
	4,0	VFS11-2037PM			140	170	150	126		157	14	C
	5,5	VFS11-2055PM	180	220	170	160	210	12		D	4,8	
	7,5	VFS11-2075PM									4,9	
	11	VFS11-2110PM									9,3	
	15	VFS11-2150PM	245	310	190	225	295	19,5		E	9,6	
3-phasig 500V	0,4	VFS11-4004PL	105	130	150	93	121,5	13	8	B	1,4	
	0,75	VFS11-4007PL									1,5	
	1,5	VFS11-4015PL									1,5	
	2,2	VFS11-4022PL	140	170	150	126	157	14		C	2,3	
	4,0	VFS11-4037PL									2,5	
	5,5	VFS11-4055PL									5,0	
	7,5	VFS11-4075PL	180	220	170	160	210	12		D	5,1	
	11	VFS11-4110PL									9,6	
15	VFS11-4150PL	245	310	190	225	295	19,5	E	9,6			
3-phasig 600V	0,75	VFS11-6007P	105	130	150	93	121,5	13	8	B	1,3	
	1,5	VFS11-6015P									1,3	
	2,2	VFS11-6022P									2,1	
	4,0	VFS11-6037P	140	170	150	126	157	14		C	2,2	
	5,5	VFS11-6055P									4,7	
	7,5	VFS11-6075P									4,7	
	11	VFS11-6110P	245	310	190	225	295	19,5		E	8,8	
	15	VFS11-6150P									8,8	

### ■ Skizze

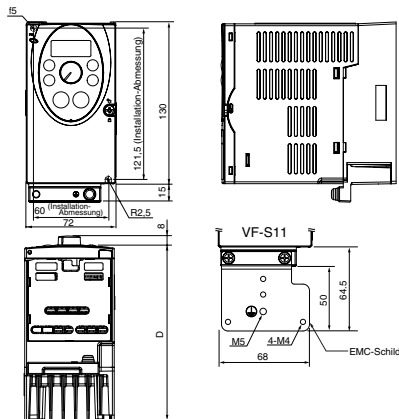


Fig.A

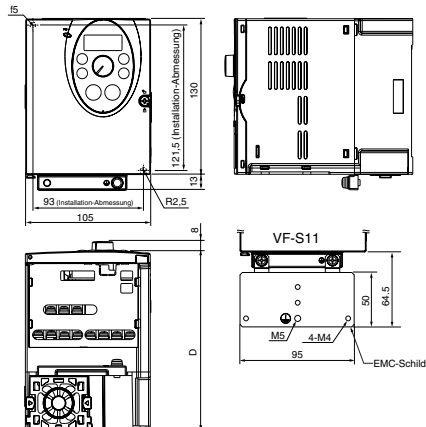


Fig.B

Anmerkung 1. Um die Umrichterabmessungen besser verständlich zu machen, sind die für alle Umrichter geltenden Abmessungen auf diesen Abbildungen in Zahlen und nicht in Symbolen angegeben.  
Bedeutung der benutzten Symbole.

W: Breite

H: Höhe

D: Tiefe

W1: Abmessung nach Einbau (horizontal)

H1: Abmessung nach Einbau (vertikal)

H2: Höhe der EMV-Platte

### Anmerkung 2. verfügbare EMV-Platten

Fig.A : EMP003Z (ca. Gewicht : 0,1kg)

Fig.B, Fig.C: EMP004Z (ca. Gewicht : 0,1kg)

Fig.D : EMP005Z (ca. Gewicht : 0,3kg)

Fig.E : EMP006Z (ca. Gewicht : 0,3kg)

Anmerkung 3. Die in der Abb.A und der Abb.B dargestellten Modelle sind an zwei Stellen zu befestigen: in der Ecke oben links und in der Ecke unten rechts.

Anmerkung 4. Das in der Abb.A gezeigte Modell hat keinen Lüfter.

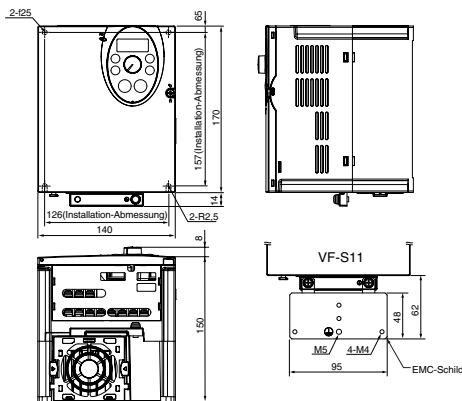


Fig.C

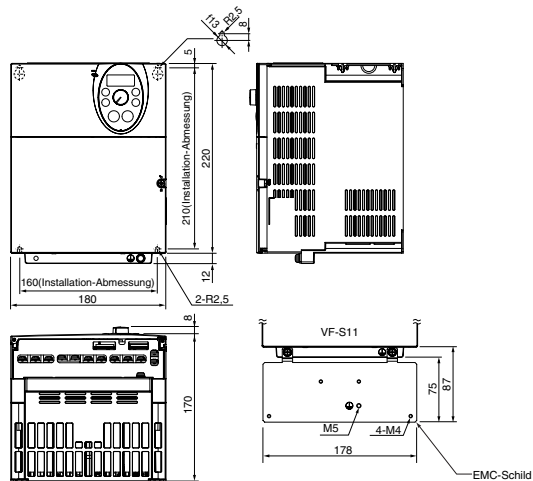


Fig.D

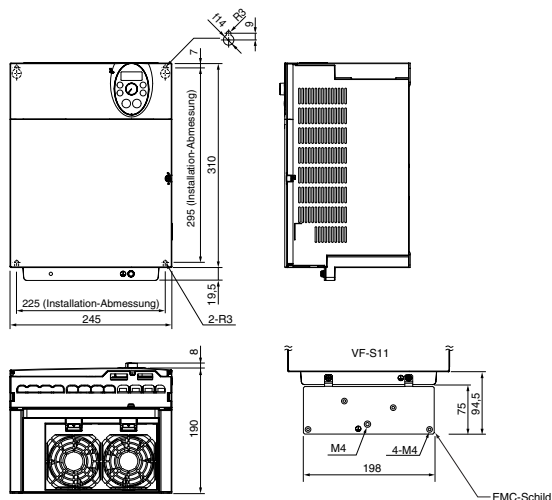


Fig.E

# TOSHIBA

**TOSHIBA CORPORATION**  
INDUSTRIAL AND POWER  
SYSTEMS & SERVICES COMPANY

OVERSEAS SALES & MARKETING DEPT.  
ELECTRICAL APPARATUS & MEASUREMENT DIV.

1-1, Shibaura 1-chome, Minato-Ku,  
Tokyo 105-8001, Japan  
TEL: +81-(0)3-3457-4911  
FAX: +81-(0)3-5444-9268

## **TOSHIBA INTERNATIONAL CORPORATION**

13131 West Little York RD., Houston,  
TX 77041, U.S.A  
TEL: +1-713-466-0277  
FAX: +1-713-896-5226

## **TOSHIBA ASIA PACIFIC PTE., LTD**

152 Beach Rd., #16-00 Gateway East,  
Singapore 189721  
TEL: +65-6297-0900  
FAX: +65-6297-5510

## **TOSHIBA CHINA CO., LTD**

23rd Floor, HSBC Tower, 101 Yin Cheng  
East Road, Pudong New Area, Shanghai  
200120, The People's Republic of China  
TEL: +86-(0)21-6841-5666  
FAX: +86-(0)21-6841-1161

## **TOSHIBA INTERNATIONAL CORPORATION PTY., LTD**

2 Morton Street Parramatta, NSW2150, Australia  
TEL: +61-(0)2-9768-6600  
FAX: +61-(0)2-9890-7542

## **TOSHIBA INFORMATION, INDUSTRIAL AND POWER SYSTEMS TAIWAN CORP.**

6F, No66, Sec1 Shin Sheng N.RD, Taipei, Taiwan  
TEL: +886-(0)2-2581-3639  
FAX: +886-(0)2-2581-3631

●For further information, please contact your nearest Toshiba Liaison Representative or International Operations - Producer Goods.

●The data given in this manual are subject to change without notice.